



**VORTEX**  
EMBEDDED MAKERS



**SASE** 2017

SIMPOSIO ARGENTINO DE  
**SISTEMAS EMBEBIDOS**



**RKH**

STATE MACHINE FRAMEWORK

# Workshop: Programando la CIAA con Statecharts usando RKH

Ing. Darío Baliña ([dariosb@vortexmakes.com](mailto:dariosb@vortexmakes.com))

10 de Agosto de 2017



# Agenda

- Introducción RKH
- Desarrollo de aplicaciones RKH
- Aplicaciones RKH sobre la CIAA
- Entrenamiento Hands-On

<https://github.com/dariosb/EduCIAA-RKH-demos/releases/tag/sase2017>



# RKH™

- RKH es una infraestructura de software reutilizable para la ejecución simultánea de Statecharts dentro del dominio de los embedded systems de tiempo-real, basado en el modelo computacional Objeto Activo.



Reconocido y apoyado por la  
Agencia Nacional de Promoción  
Científica y Tecnológica (NA013/12)

Licencia GNU GPLv3

Download: <http://sourceforge.net/projects/rkh-reactivesys/>

Reference Manual: <http://rkh-reactivesys.sourceforge.net/>

Repositorio GIT: <https://git.code.sf.net/p/rkh-reactivesys/code>





# Problemática actual

- **Complejidad.**
  - Recursos limitados
  - Interacción con hardware
  - Tiempo-real
  - Herramientas de depuración
- **Reducir tiempos y costo.**

*La industria del embedded software requiere de herramientas, procesos y métodos que mitiguen estos factores para mantener la competitividad de las empresas.*



# Objetivos tecnológicos

- ▶ Simple, genérico, flexible, modular, multiplataforma, configurable, eficiente en términos de consumo de recursos, de tiempo-real y compatible con lenguajes C/C++.
- ▶ Aplicable a limitadas plataformas de 8bits baremetal, como también a plataformas de 32bits corriendo RTOS multitarea preemptives, si así se requiere.
- ▶ Promueva la adopción de un lenguaje y técnicas comunes entre los desarrolladores, generando un nivel de abstracción tal que el diseño resulte más claro y fácil de modificar, manteniendo oculto los detalles de la implementación.



# RKH: ¿Qué es? ¿Qué nos dá?

- ▶ RKH es un **Framework**, para el desarrollo de aplicaciones utilizando técnicas de desarrollo de software, como:
  - ▶ UML 2.0
  - ▶ Statecharts.
  - ▶ Paradigma de la programación dirigida por eventos.
  - ▶ modelo **Objeto Activo**.
- ▶ Provee los servicios necesarios para el desarrollo completo del sistema de software:
  - ▶ ejecución simultánea de Statecharts
  - ▶ manejo de eventos
  - ▶ temporizadores
  - ▶ gestor de memoria dinámica
  - ▶ trazador para validación y depuración durante ejecución.



# ¿Por qué un framework?

## FRAMEWORK

Es una abstracción que permite que una funcionalidad genérica pueda reutilizarse, especializarse o reemplazarse selectivamente mediante código adicional escrito por el usuario.

**No es una biblioteca de funciones**, se basa en el principio de **Inversión de Control** (IoC). El flujo de ejecución es controlado por el framework siguiendo las directivas definidas por la aplicación.



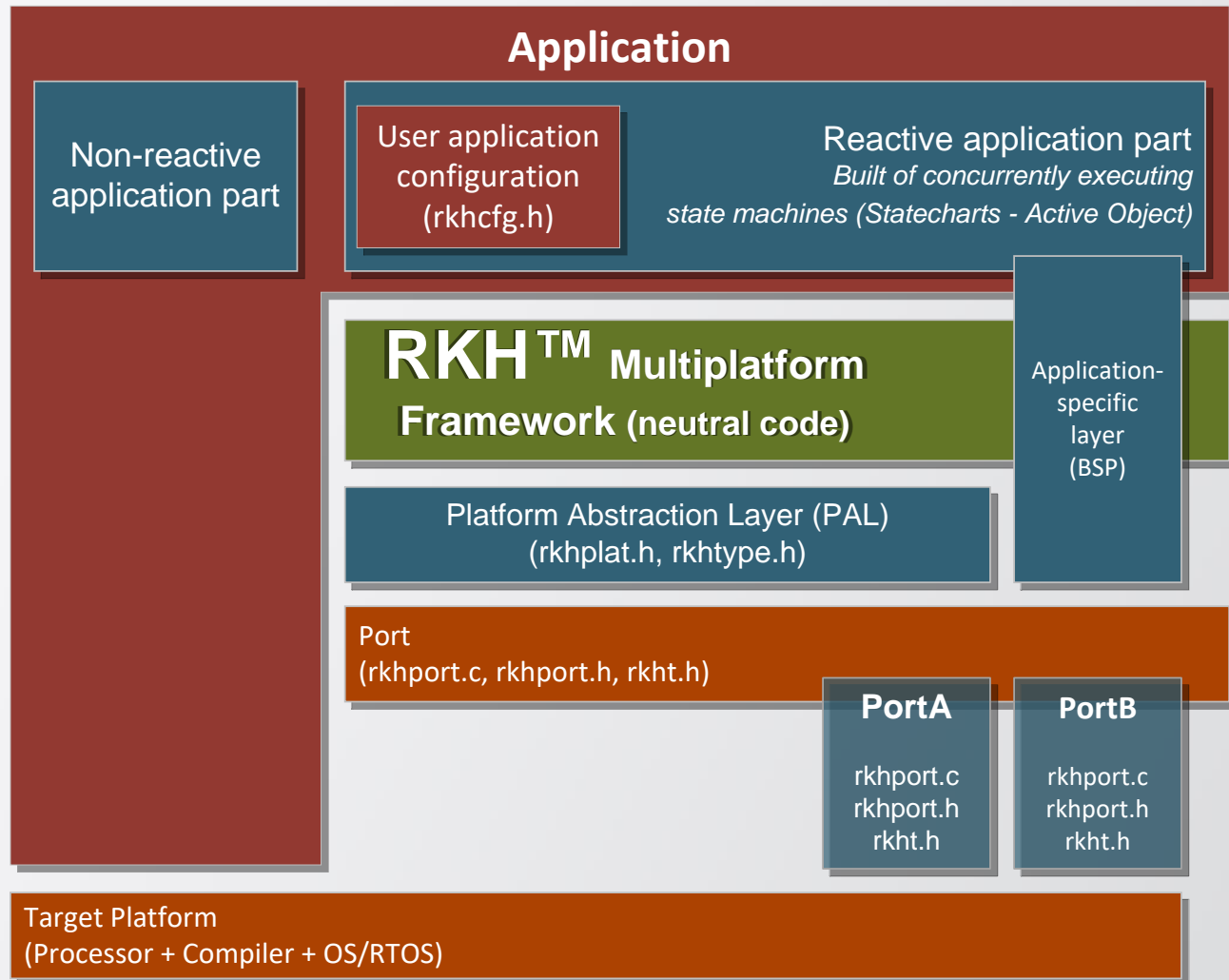
# Framework: beneficios

- ▶ Brinda la infraestructura del sistema, permitiendo al usuario concentrarse solo en el requerimientos de la aplicación.
- ▶ Favorece la reutilización de código que ya ha sido construido, probado y usado por otros programadores, incrementando la confiabilidad y reduciendo los tiempos de codificación y validación.
- ▶ Focaliza los grupos de desarrollo en conseguir los requerimientos funcionales específicos del producto.
- ▶ Estandariza la codificación y la documentación, generando un **lenguaje común** entre los desarrolladores.



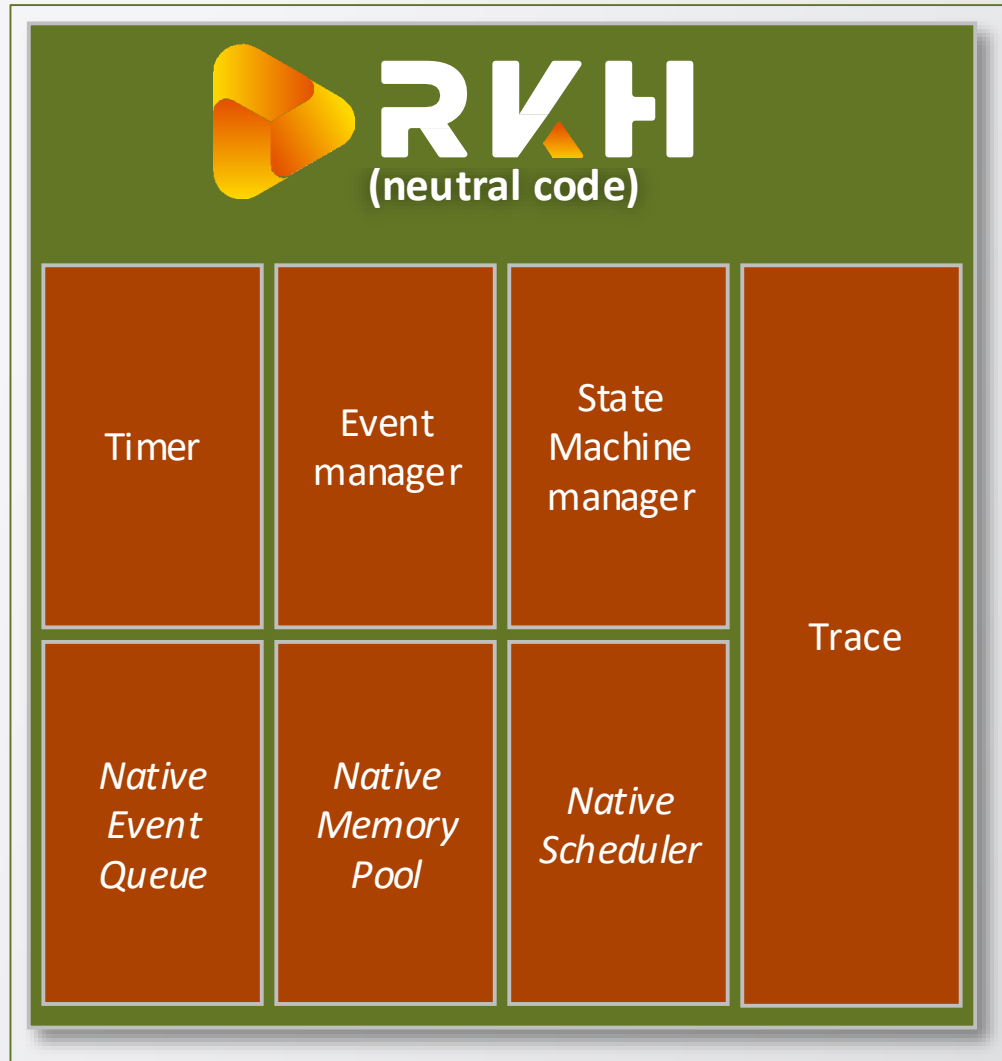


# RKH: Estructura



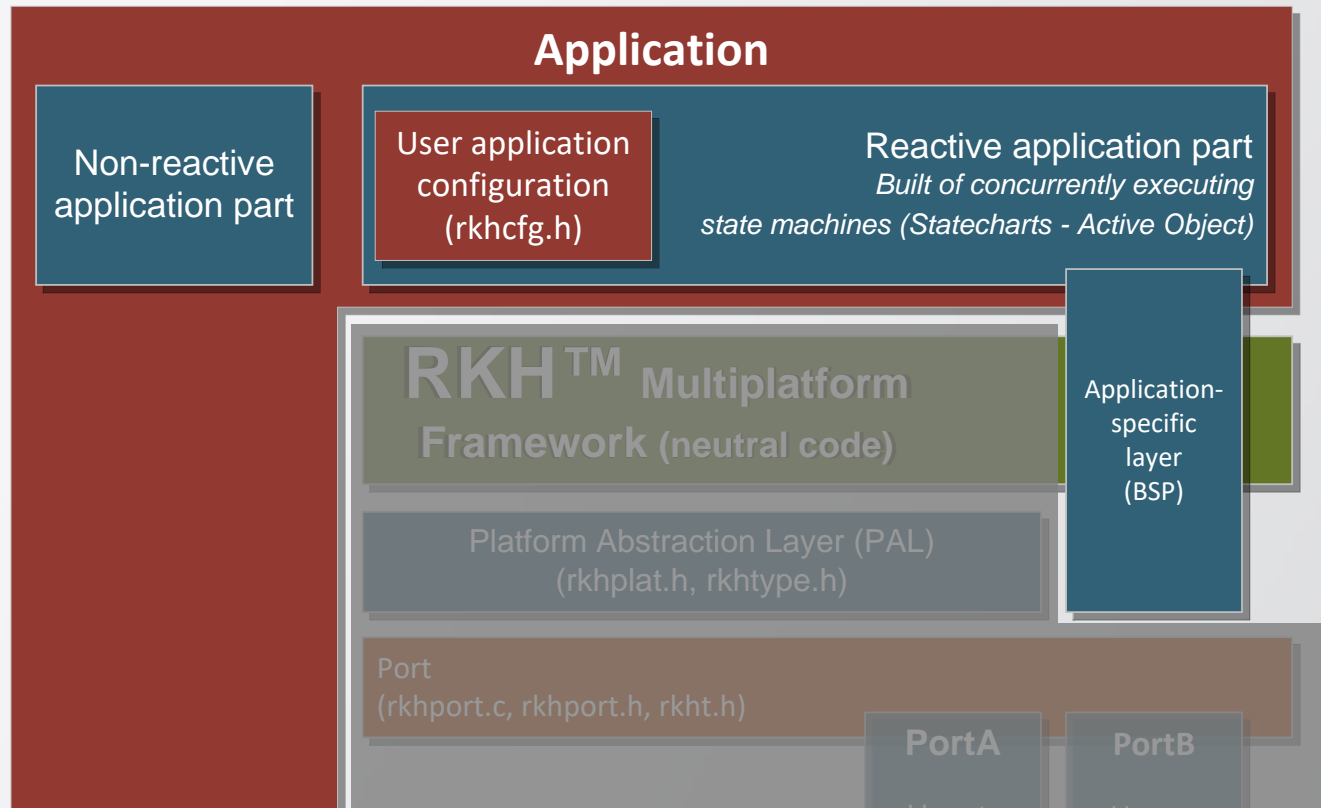


# RKH: Servicios nativos





# RKH: Aplicación de usuario

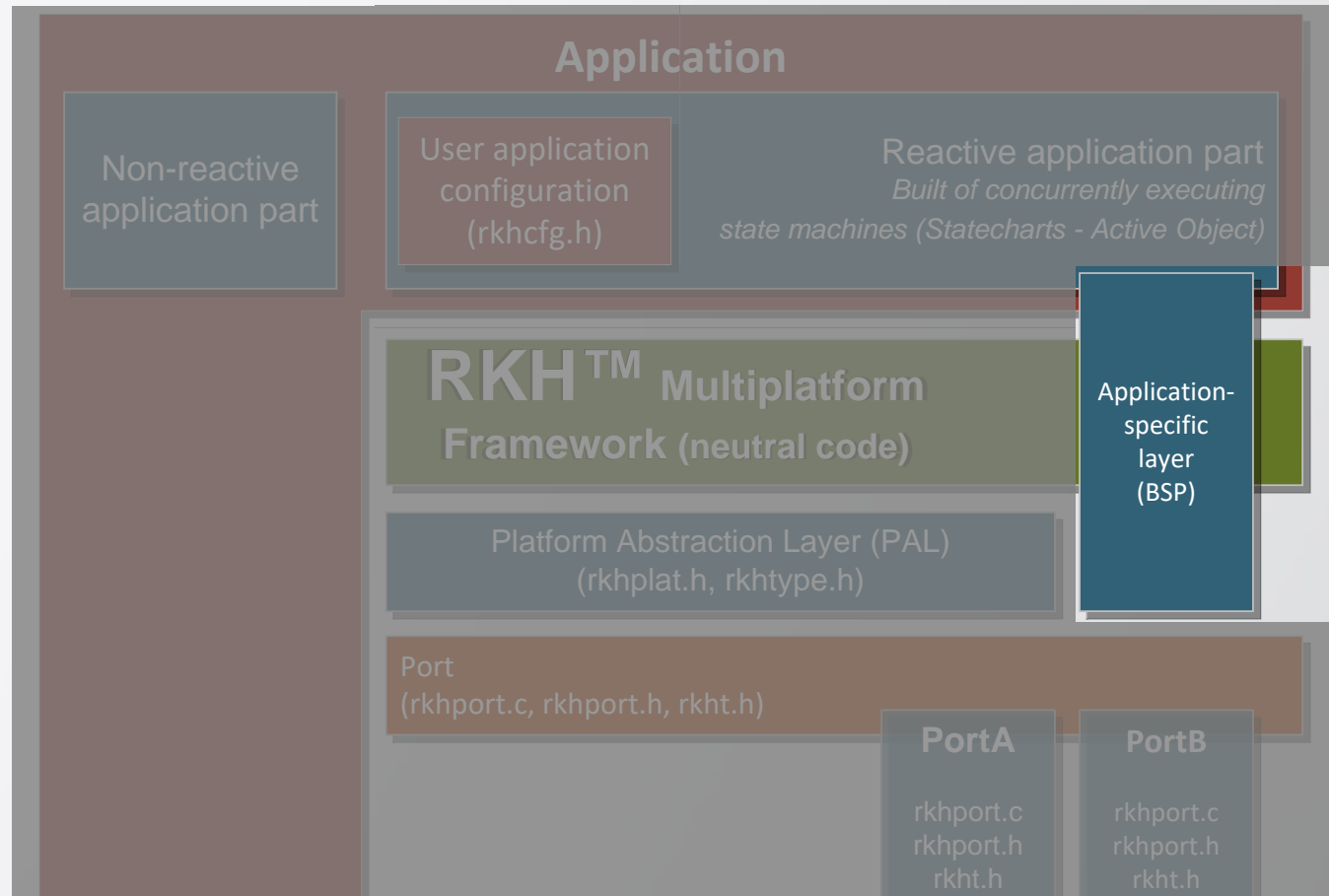


## Aplicación reactiva

Se constituye por uno o más Statecharts que se ejecutan en forma simultánea en contexto de sus AO, que colaboran entre sí y con su entorno, enviando y recibiendo mensajes asíncronos.



# RKH: BSP (Board Support Package)

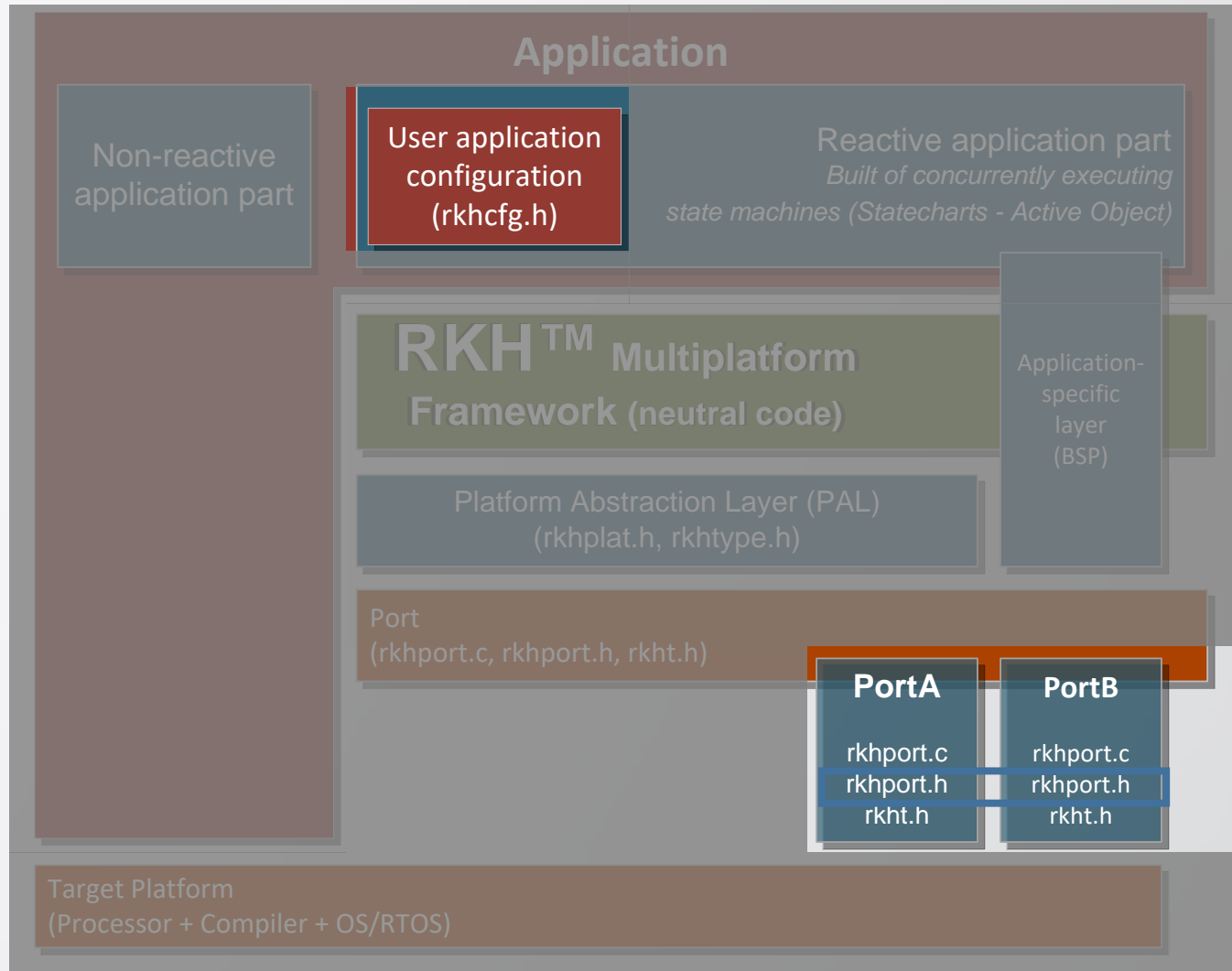


## BSP

Concentra las dependencias contra la plataforma, que no están definidas por el port de RKH.



# RKH: Configuración





# RKH: Configuración

- Consta de más de 100 configuraciones.
- (**rkhcfg.h**) necesidades de la aplicación.
- (**rkhport.h**) ajustes dependientes de la plataforma.
- Validación en tiempo de compilación.
- Permite reducir el consumo de recursos ROM/RAM y aumentar la eficiencia de operación.

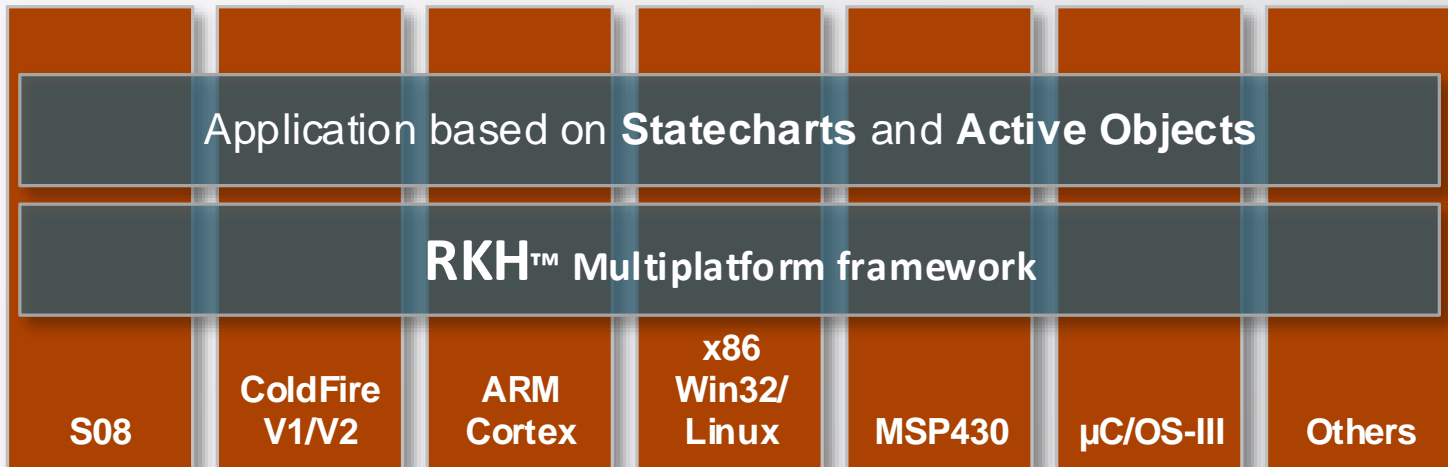
## Footprints de referencia:

- Freescale S08 (8-bits) - **1KB** ~ 4.8KB
- Coldfire V1 (32-bits) - **1.3KB** ~ 6.3KB
- Cortex M4 (32-bits) - **1.5KB** ~ 6.9KB



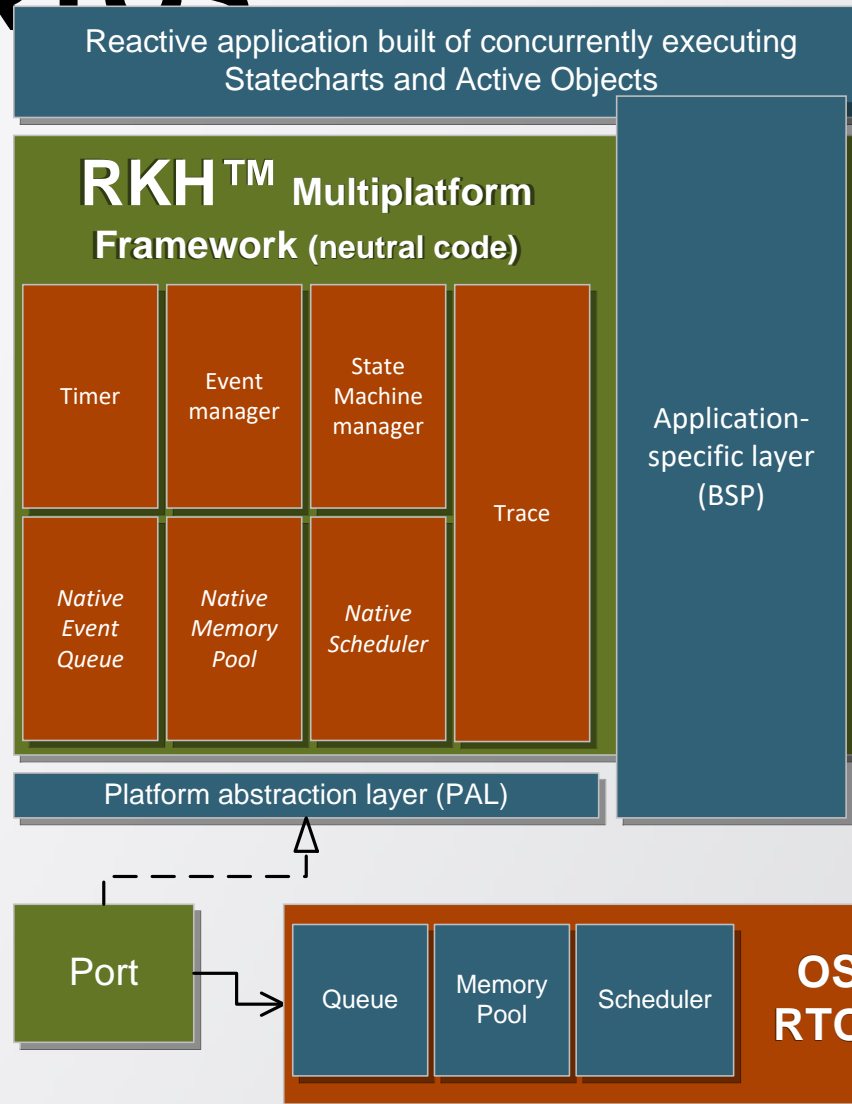
# RKH: Multiplataforma

No sólo implica ser independiente del procesador y compilador sino también de su entorno de ejecución, ya que puede acoplarse y trabajar en conjunto con cualquier RTOS/OS tradicional, heredando sus capacidades y servicios.





# RKH: Colaboración OS/RTOS

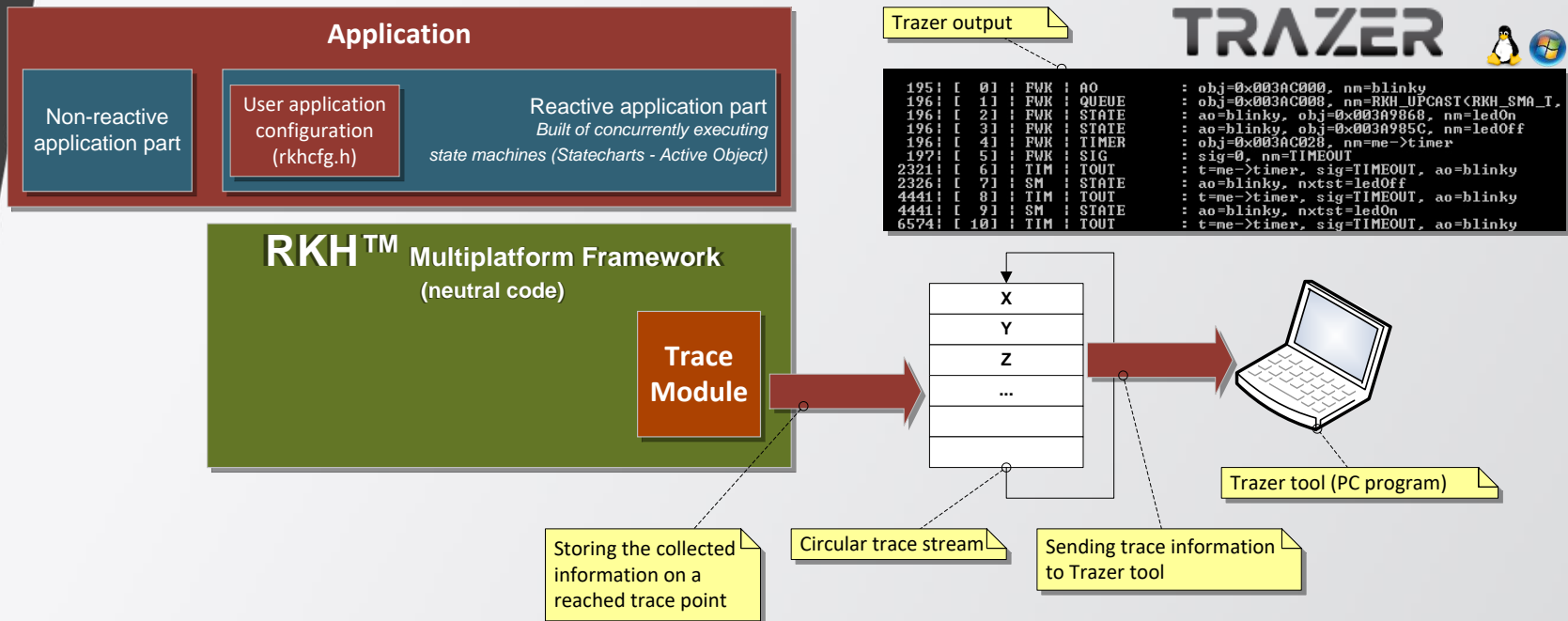






# Verificación y validación

El comportamiento de toda aplicación basada en RKH puede verificarse y validarse, con un alto grado de detalle, en tiempo de ejecución mediante la aplicación [Trazer](#) (host PC).





# Trazer



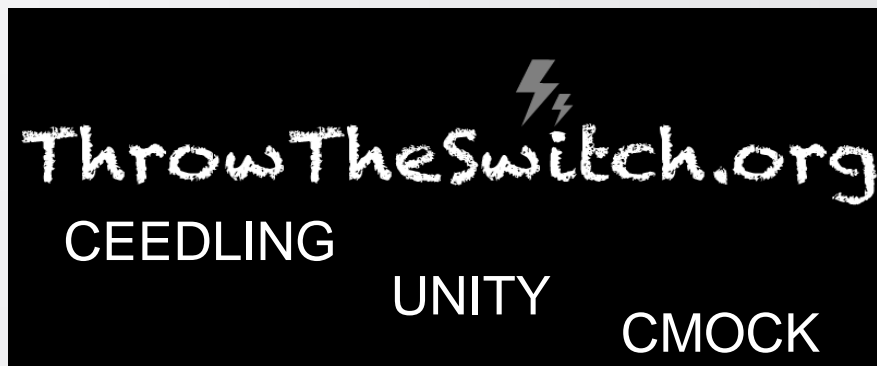
- Decodifica el trace stream y lo muestra en formato legible.
- Medios de captura:
  - serial port.
  - TCP socket.
  - binary stream file.
- Interprete de símbolos, eventos y configuración.
- Medición de tiempos de respuesta.



# TDD Harness



Desarrollo evolutivo e incremental dirigido por pruebas





# Otras características

- ▶ Instanciar Máquinas de Estados sin AO asociado.
- ▶ Asociar comportamiento en Transición Inicial.
- ▶ AO polimórficos, Vtable in C. ( activate, task, post\_fifo, post\_lifo )
- ▶ Múltiple Transiciones habilitadas desde el mismo disparador.
- ▶ Runtime constructors para AO y SM, múltiples o simple instancias.
- ▶ Soporte de Uncrustify (embellecedor código), reglas de RKH.
- ▶ Templates para fuentes y encabezados.
- ▶ **Ports:**
  - ▶ OS/RTOS: CIAA-OSEK, uCOS III, Linux, Windows.
  - ▶ BareMetal: S08, Coldfire V1/V2, Kinetis: K6x K6xF KL2x, LPC176x, LPC433x.



# Licenciamiento

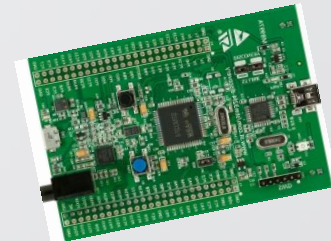
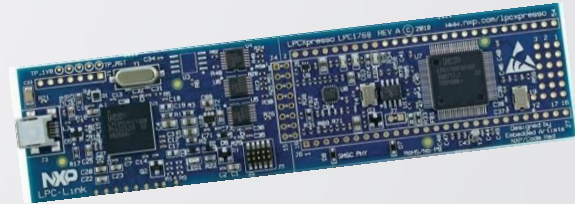
- RKH es un software licenciado bajo los términos de **GNU GPLv3**.
- Esta licencia puede utilizarse tanto para investigación y desarrollo como para propósitos académicos.
- [git://git.code.sf.net/p/rkh-reactivesys/code](https://git.code.sf.net/p/rkh-reactivesys/code)





# Desarrollo de aplicaciones RKH

BARE  
METAL





# Desarrollo de aplicaciones RKH

[www.vortexmakes.com](http://www.vortexmakes.com)



Framework multiplataforma de máquinas de estados para sistemas embebidos de tiempo real



## CARACTERÍSTICAS

RKH está construido sobre una estructura modular, flexible y robusta



## RECURSOS

Tutoriales, notas de aplicación, artículos, guías de usuario, manual de referencia, entre otros



## LICENCIAMIENTO

Nuestro modelo de doble licenciamiento combina licencia de código libre (open-source) y licencia de software de propietario (closed-source).



## SOPORTE

En Vortex ofrecemos tres niveles de soporte técnico para los usuarios de RKH: soporte técnico de libre acceso, comercial y entrenamiento a demanda.

## ¡COMENZAR AHORA!

Con el framework RKH ahora es simple lograr que su próxima aplicación se construya desde cero con prácticas modernas y seguras, que promueven la alta calidad del software, y disminuye del tiempo, costo y complejidad del desarrollo

VER MÁS





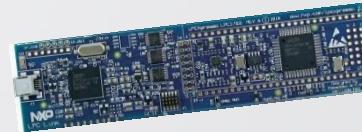
# Desarrollo de aplicaciones RKH

## *cross-platform*

➤ EduCIAA, CIAA-IDE.



➤ LPCXpresso.



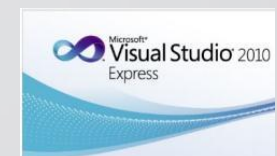
➤ FRDMK64F, KDS



➤ Linux, GNU.



**Windows, Visual Studio.**







# Aplicaciones RKH sobre la CIAA





# Aplicaciones RKH sobre la CIAA

## ¿ Que hay que hacer?

1. Preparar entorno de desarrollo.
2. Configurar RKH. (**rkhcfg.h**)
3. Trasladar modelo a código (**app.c/h**)
  1. Declarar AO, señales y acciones.
  2. Crear AO y estructura de statechart.
  3. Implementar acciones.
4. Iniciar plataforma y poner en ejecución. (**main.c**)
5. Codificar BSP
6. Validar.



# **Aplicaciones RKH sobre la CIAA**

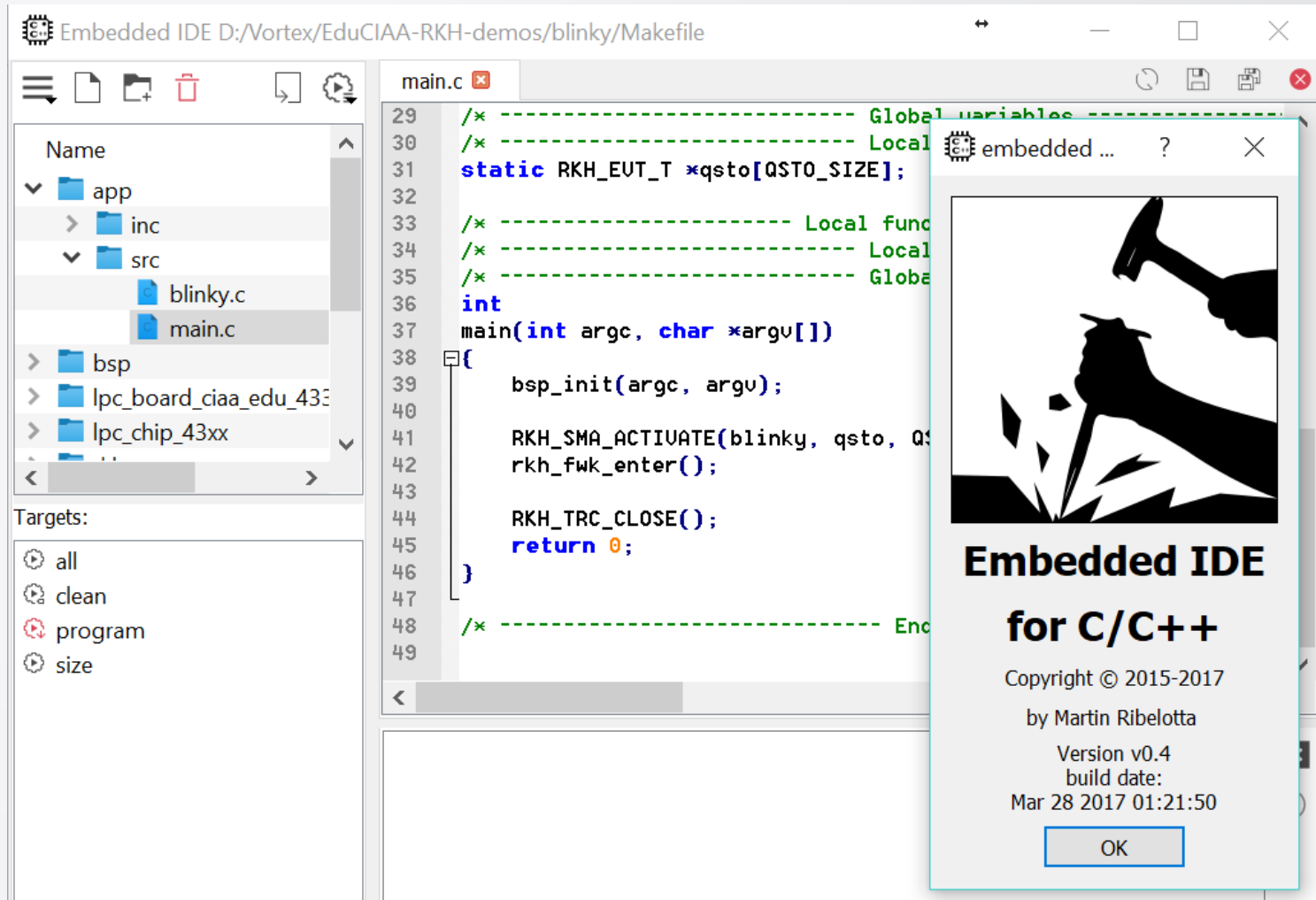
**1**

**Preparar entorno  
de desarrollo**



# 1. Preparar entorno de desarrollo

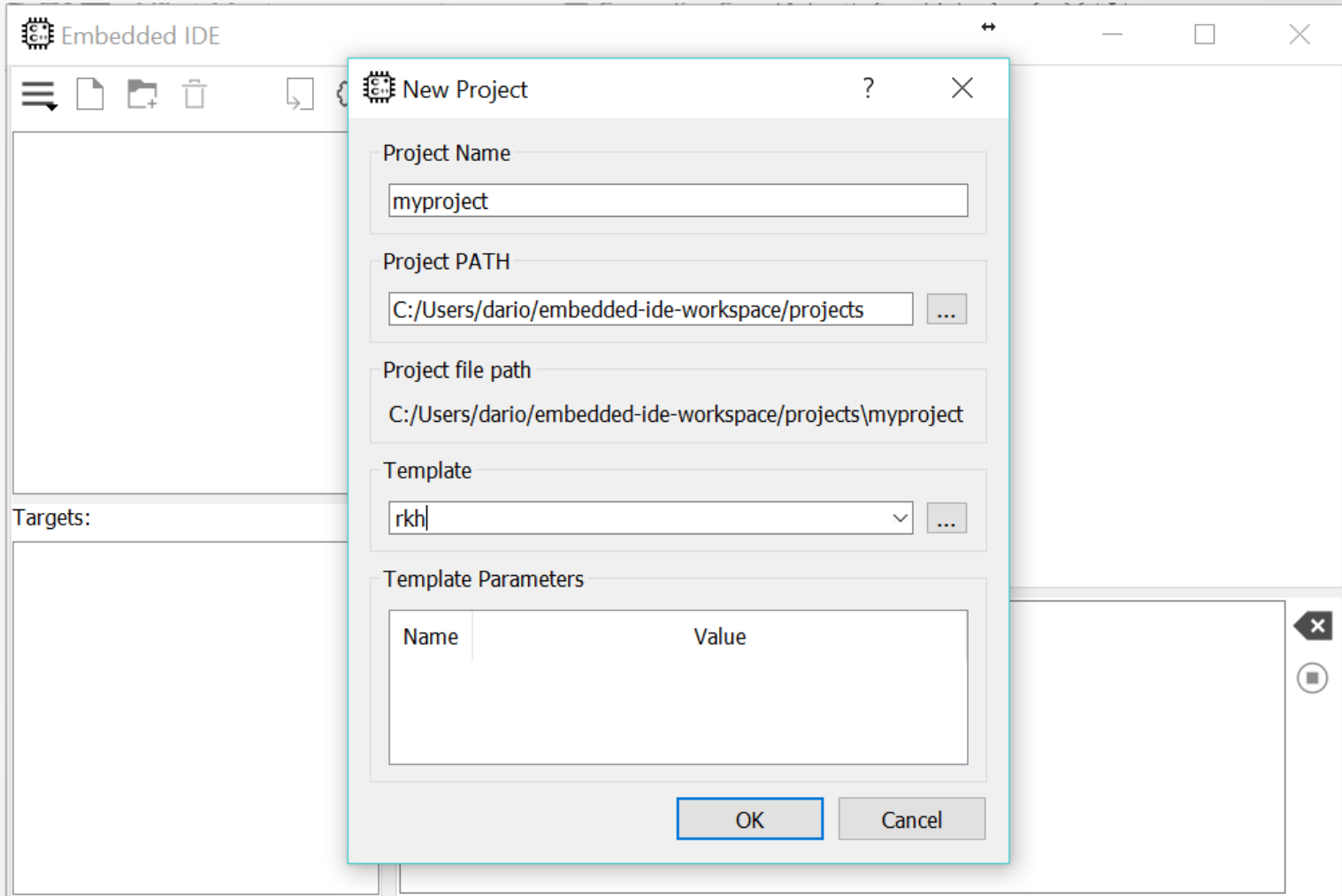
## CIAA Embedded IDE





# 1. Preparar entorno de desarrollo

Crear nuevo proyecto y seleccionar rkh.template





# 1. Preparar entorno de desarrollo

Aplicación demo RKH blinky

The screenshot shows the Embedded IDE interface. The title bar reads "Embedded IDE D:/Vortex/EduCIAA-RKH-demos/blinky/Makefile". The left sidebar contains a file explorer with the following structure:

- app
  - inc
  - src
    - blinky.c
    - main.c
- bsp
- lpc\_board\_ciaa\_edu\_43xx
- lpc\_chip\_43xx

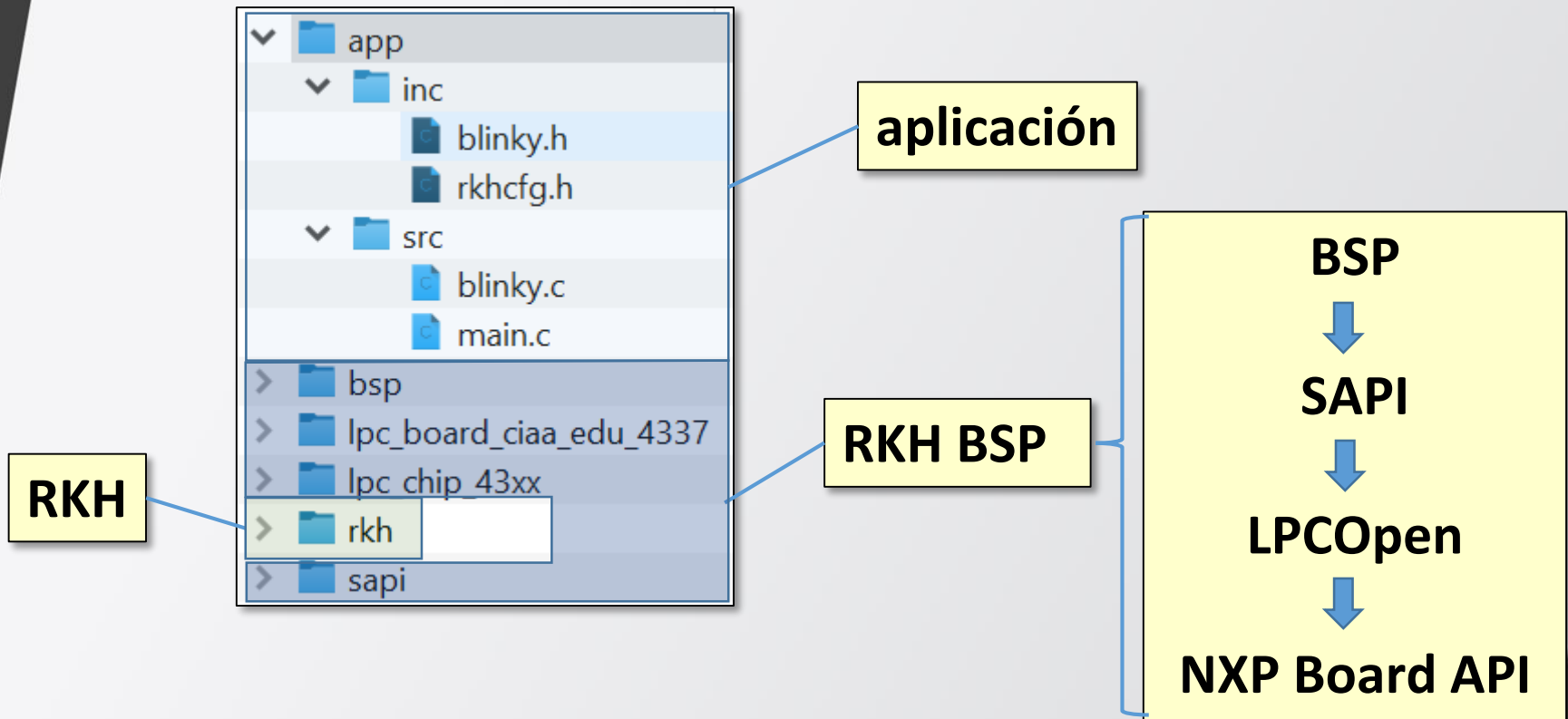
Below the file explorer, the "Targets:" section lists the following build targets:

- all
- clean
- program
- size

The main editor window displays the content of `main.c`. The code is as follows:

```
29  /* ----- Global variables ----- */
30  /* ----- Local variables ----- */
31  static RKH_EUT_T *qsto[QSTO_SIZE];
32
33  /* ----- Local function prototypes ----- */
34  /* ----- Local functions ----- */
35  /* ----- Global functions ----- */
36  int
37  main(int argc, char *argv[])
38  {
39      bsp_init(argc, argv);
40
41      RKH_SMA_ACTIVATE(blinky, qsto, QSTO_SIZE, 0, 0);
42      rkh_fwkw_enter();
43
44      RKH_TRC_CLOSE();
45      return 0;
46  }
47
48  /* ----- End of file ----- */
49
```

# 1. Preparar entorno de desarrollo





# Aplicaciones RKH sobre la CIAA

¿ Que hay que hacer?

- ✓ 1. Preparar entorno de desarrollo.
- 2. Configurar RKH. (**rkhcfg.h**)
- 3. Trasladar modelo a código (**app.c/h**)
  - 1. Declarar AO, señales y acciones.
  - 2. Crear AO y estructura de statechart.
  - 3. Implementar acciones.
- 4. Iniciar plataforma y poner en ejecución. (**main.c**)
- 5. Codificar BSP
- 6. Validar.





# **Aplicaciones RKH sobre la CIAA**

**2**

**Configurar RKH  
(rkhcfg.h, rkhpport)**



## 2. Configurar RKH (rkhcfg.h)

- Framework.
- Statecharts Application.
- Trace.
- Queue.
- Fixed-sized memory block.
- Software timers.

- *Toda aplicación RKH debe tener su propio archivo de configuración.*
- *Adapta y configura RKH por opciones de compilación y macros.*
- *Permite reducir el consumo de ROM y RAM.*
- *Optimiza la performance del sistema en una manera substancial.*
- *Mas de 100 opciones de configuración.*
- *<http://rkh-reactivesys.sourceforge.net/cfg.html>*



## 2. Configurar RKH (rkhcfg.h)

Related with Framework (FWK)

Option	Type	Range	Default	Description
<b>RKH_CFG_FWK_MAX_SMA</b>	integer	[1..64]	4	Specify the maximum number of state machine applications (SMA) to be used by the application (can be a number in the range [1..64]).
<b>RKH_CFG_FWK_DYN_EVT_EN</b>	boolean		RKH_DISABLED	If the dynamic event support (see <b>RKH_CFG_FWK_DYN_EVT_EN</b> ) is set to 1, RKH allows to use event with parameters, defer/recall, allocating and recycling dynamic events, among other features.
<b>RKH_CFG_FWK_MAX_EVT_POOL</b>	integer	[0..255]	RKH_DISABLED	If the dynamic event support is enabled (see <b>RKH_CFG_FWK_DYN_EVT_EN</b> ) then the <b>RKH_CFG_FWK_MAX_EVT_POOL</b> can be used to specify the maximum number of fixed-size memory block pools to be used by the application (can be a number in the range [0..256]). Note that a value of 0 will completely suppress the memory pool services.
<b>RKH_CFG_FWK_SIZEOF_EVT</b>	integer	[8,16,32]	8	Specify the size of the event signal. The valid values [in bits] are 8, 16 or 32. Default is 8. The higher the signal size, the higher the event structure size and therefore more memory consumption. See <b>RKH_SIG_T</b> data type.
<b>RKH_CFG_FWK_SIZEOF_EVT_SIZE</b>	integer	[8,16,32]	8	Specify the data type of event size. The valid values [in bits] are 8, 16 or 32. Default is 8. See <b>RKH_ES_T</b> , <b>rkh_fwkepool_register()</b> , and <b>RKH_ALLOC_EVT()</b> . Use a 8 value if the bigger event size is minor to 256 bytes.
<b>RKH_CFG_FWK_DEFER_EVT_EN</b>	boolean		RKH_DISABLED	If the <b>RKH_CFG_FWK_DEFER_EVT_EN</b> is set to 1 and the dynamic event support is enabled (see <b>RKH_CFG_FWK_DYN_EVT_EN</b> ), RKH enables the defer and recall event features.
<b>RKH_CFG_FWK_ASSERT_EN</b>	boolean		RKH_ENABLED	If the <b>RKH_CFG_FWK_ASSERT_EN</b> is set to 0 the checking assertions are disabled. In particular macros <b>RKH_ASSERT()</b> , <b>RKH_REQUIRE()</b> , <b>RKH_ENSURE()</b> , <b>RKH_INVARIANT()</b> , and <b>RKH_ERROR()</b> do NOT evaluate the test condition passed as the argument to these macros. One notable exception is the macro <b>RKH_ALLEGE()</b> , that still evaluates the test condition, but does not report assertion failures when the <b>RKH_CFG_FWK_ASSERT_EN</b> is enabled.
<b>RKH_CFG_HOOK_DISPATCH_EN</b>	boolean		RKH_DISABLED	If the <b>RKH_CFG_HOOK_DISPATCH_EN</b> is set to 1, RKH will invoke the dispatch hook function <b>rkh_hook_dispatch()</b> when dispatching an event to a SMA. When this is set the application must provide the hook function.



## 2. Configurar RKH (rkhport.h)

Seleccionar el port de acuerdo a:

rkhplat.h / rkhtype.h

- plataforma
- compilador
- OS.

```
#endif

#ifdef __CFU1CW63__
    #include "..\..\portable\cfu1\rkhs\cw6_3\rkhport.h"
#endif

#ifdef __ARM_CM0CW10__
    #include "..\..\portable/arm-cortex\rkhs/arm_cm0/cw_v10/rkhport.h"
#endif

#ifdef __ARM_CM4FCW10__
    #include "..\..\portable/arm-cortex\rkhs/arm_cm4f/cw_v10/rkhport.h"
#endif

#ifdef __KSDK_KDS__
    #include "..\..\portable\arm-cortex\rkhs\ksdk\kds\rkhport.h"
#endif

#ifdef __KSDK_OS_KDS__
    #include "..\..\portable\arm-cortex\ksdk_os\ucosiii\kds\rkhport.h"
#endif

#ifdef __UCOS_V3_03_01__
    #include "..\..\portable\ucos\v3.03.01\rkhport.h"
#endif
```

Con CIAA-Embedded IDE usando templates, NO es necesario realizar la configuración del port.



# Aplicaciones RKH sobre la CIAA

¿ Que hay que hacer?

- ✓ 1. Preparar entorno de desarrollo.
- ✓ 2. Configurar RKH. (**rkhcfg.h**)
- 3. Trasladar modelo a código (**app.c/h**)
  - 1. Declarar AO, señales y acciones.
  - 2. Crear AO y estructura de statechart.
  - 3. Implementar acciones.
- 4. Iniciar plataforma y poner en ejecución. (**main.c**)
- 5. Codificar BSP
- 6. Validar.



# **Aplicaciones RKH sobre la CIAA**

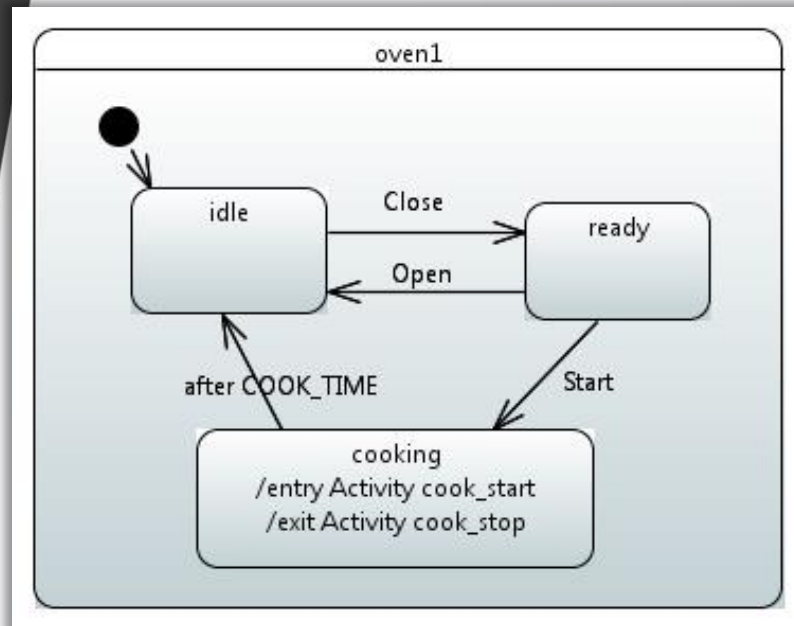
**3**

**Trasladar el modelo a código  
(myapp.c/h)**



# 3. Trasladar el modelo a código

## 1. Declarar AO, señales y acciones (*oven.h*)



```
/* ----- Macros -----
#define COOK_TIME          RKH_TIME_SEC(5)      /* Cook

/* ----- Constants -----
/* ----- Signals -----
typedef enum ov_sigs_t
{
    OPEN,    /* door is open */
    CLOSE,   /* door is close */
    START,   /* start button pressed */
    TMREUT,  /* timer expired */
    TERM,    /* to close application in x86 */
} OV_SIGS_T;

/* ===== Declares active object =====
RKH_SMA_DCLR(oven);

/* ===== Declares states and pseudostates =====
RKH_DCLR_BASIC_STATE idle, ready, cooking;

/* ----- Data types -----
typedef struct Oven Oven;

/* ----- External variables -----
/* ----- Function prototypes -----
/* ===== Initial action =====
void oven_init(Oven *const me);

/* ===== Effect actions =====
/* ===== Entry actions =====
void cook_start(Oven *const me, RKH_EUT_T *pe);

/* ===== Exit actions =====
void cook_stop(Oven *const me, RKH_EUT_T *pe);
```



# 3. Trasladar el modelo a código

## 2. Crear AO y estructura de statechart (*oven.c*)

```
#define RKH_SMA_CREATE(type, name, prio, ppty, initialState, initialAction, initialEvt)
```

Declare and allocate a SMA (active object) derived from **RKH\_SMA\_T**. Also, initializes and assigns a state machine to previously declared SMA.

### Parameters

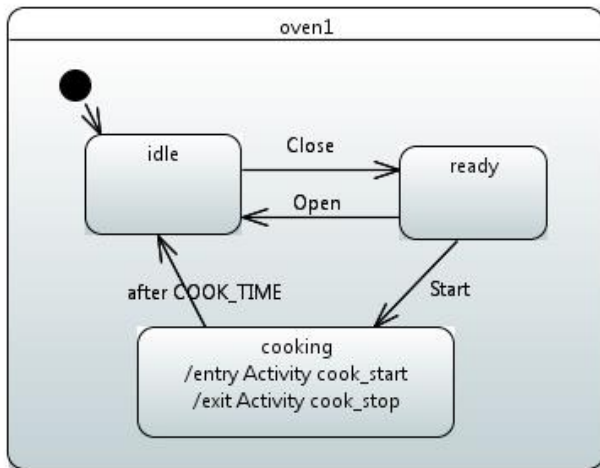
- [in] **type** Data type of the SMA. Could be derived from **RKH\_SMA\_T**.
- [in] **name** Name of state machine application. Also, it represents the top state of state diagram.
- [in] **prio** State machine application priority. A unique priority number must be assigned to each SMA from 0 to RKH\_LOWEST\_PRIO. The lower the number, the higher the priority.
- [in] **ppty** State machine properties. The available properties are enumerated in RKH\_HPPTY\_T enumeration in the **rkh.h** file.
- [in] **initialState** Pointer to initial state. This state could be defined either composite or basic (not pseudo-state).
- [in] **initialAction** Pointer to initialization action (optional). The function prototype is defined as RKH\_INIT\_ACT\_T. This argument is optional, thus it could be declared as NULL.
- [in] **initialEvt** Pointer to an event that will be passed to state machine application when it starts. Could be used to pass arguments to the state machine like an argc/argv. This argument is optional, thus it could be declared as NULL or eliminated in compile-time with RKH\_CFG\_SMA\_INIT\_EVT\_EN = 0.





# 3. Trasladar el modelo a código

## 2. Crear AO y estructura de statechart (*oven.c*)



```

/* ----- Constants -----
/* ----- States and pseudostates -----
RKH_CREATE_BASIC_STATE(idle, NULL, NULL, RKH_ROOT, NULL);
RKH_CREATE_TRANS_TABLE(idle)
    RKH_TRREG(CLOSE, NULL, NULL, &ready),
RKH_END_TRANS_TABLE

RKH_CREATE_BASIC_STATE(ready, NULL, NULL, RKH_ROOT, NULL);
RKH_CREATE_TRANS_TABLE(ready)
    RKH_TRREG(OPEN, NULL, NULL, &idle),
    RKH_TRREG(START, NULL, NULL, &cooking),
RKH_END_TRANS_TABLE

RKH_CREATE_BASIC_STATE(cooking, cook_start, cook_stop, RKH_ROOT, NULL);
RKH_CREATE_TRANS_TABLE(cooking)
    RKH_TRREG(TMREUT, NULL, NULL, &idle),
RKH_END_TRANS_TABLE

/* ----- Local data types -----
struct Oven
{
    RKH_SMA_T sma; /* base structure */
    RKH_TMR_T timer;
};

/* ----- Global variables -----
/* ----- Active object -----
RKH_SMA_CREATE(Oven, oven, 0, HCAL, &idle, oven_init, NULL);
RKH_SMA_DEF_PTR(oven);
  
```

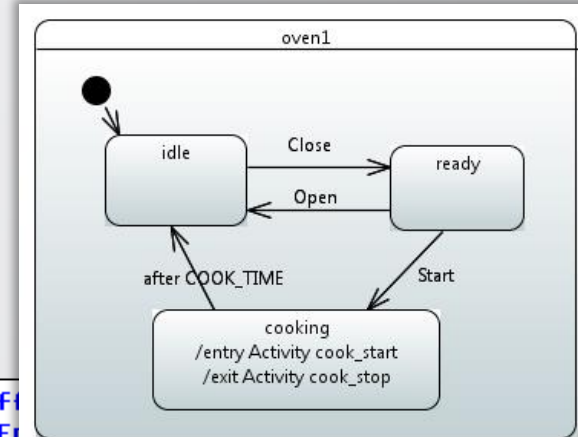


# 3. Trasladar el modelo a código

## 3. Implementar acciones (*oven.c*)

```
/* ----- Local function prototypes -----  
/* ----- Local functions -----  
/* ----- Global functions -----  
/* ===== Initial action =====  
void  
oven_init(Oven *const me)  
{  
    bsp_ovenInit();  
  
    /* send objects to trazer */  
    RKH_TR_FWK_AO(me);  
    RKH_TR_FWK_STATE(me, &idle);  
    RKH_TR_FWK_STATE(me, &ready);  
    RKH_TR_FWK_STATE(me, &cooking);  
    RKH_TR_FWK_OBJ(&me->timer);  
    RKH_TR_FWK_FUN(&oven_init);  
    RKH_TR_FWK_FUN(&cook_start);  
    RKH_TR_FWK_FUN(&cook_stop);  
  
    /* send signals to trazer */  
    RKH_TR_FWK_SIG(OPEN);  
    RKH_TR_FWK_SIG(CLOSE);  
    RKH_TR_FWK_SIG(START);  
    RKH_TR_FWK_SIG(THREVT);  
    RKH_TR_FWK_SIG(TERM);  
  
    RKH_TMR_INIT(&me->timer, &e_tout, NULL);  
}
```

```
/* ===== EF =====  
/* ===== EF =====  
void  
cook_start(Oven *const me, RKH_EVT_T *pe)  
{  
    (void)pe;  
  
    RKH_TMR_ONESHOT(&me->timer, RKH_UPCAST(RKH_SMA_T, me), COOK_TIME);  
    bsp_emitterOn();  
}  
  
/* ===== Exit actions =====  
void  
cook_stop(Oven *const me, RKH_EVT_T *pe)  
{  
    (void)pe;  
  
    rkh_tmr_stop(&me->timer);  
    bsp_emitterOff();  
}  
  
/* ===== Guards =====
```





# Aplicaciones RKH sobre la CIAA

## ¿ Que hay que hacer?

- ✓ 1. Preparar entorno de desarrollo.
- ✓ 2. Configurar RKH. (**rkhcfg.h**)
- ✓ 3. Trasladar modelo a código (**app.c/h**)
  - ✓ 1. Declarar AO, señales y acciones.
  - ✓ 2. Crear AO y estructura de statechart.
  - ✓ 3. Implementar acciones.
- 4. Iniciar plataforma y poner en ejecución. (**main.c**)
- 5. Codificar BSP
- 6. Validar.



# **Aplicaciones RKH sobre la CIAA**

**4**

**Iniciar plataforma y  
poner en ejecución.  
(main.c)**



## 4. Iniciar plataforma y poner en ejecución (main.c)

```
/* ----- Notes -----
/* ----- Include files -----
#include "rkh.h"
#include "oven.h"
#include "bsp.h"

/* ----- Local macros -----
/* ----- Constants -----
#define QSTO_SIZE      4

/* ----- Local data types -----
/* ----- Global variables -----
/* ----- Local variables -----
static RKH_EVT_T *qsto[QSTO_SIZE];

/* ----- Local function prototypes -----
/* ----- Local functions -----
/* ----- Global functions -----
int
main(int argc, char *argv[])
{
    bsp_init(argc, argv);

    RKH_SMA_ACTIVATE(oven, qsto, QSTO_SIZE, 0, 0);

    rkh_fwkw_enter();

    RKH_TRC_CLOSE();

    return 0;
}
```



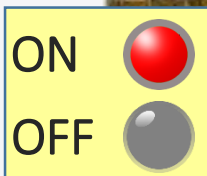
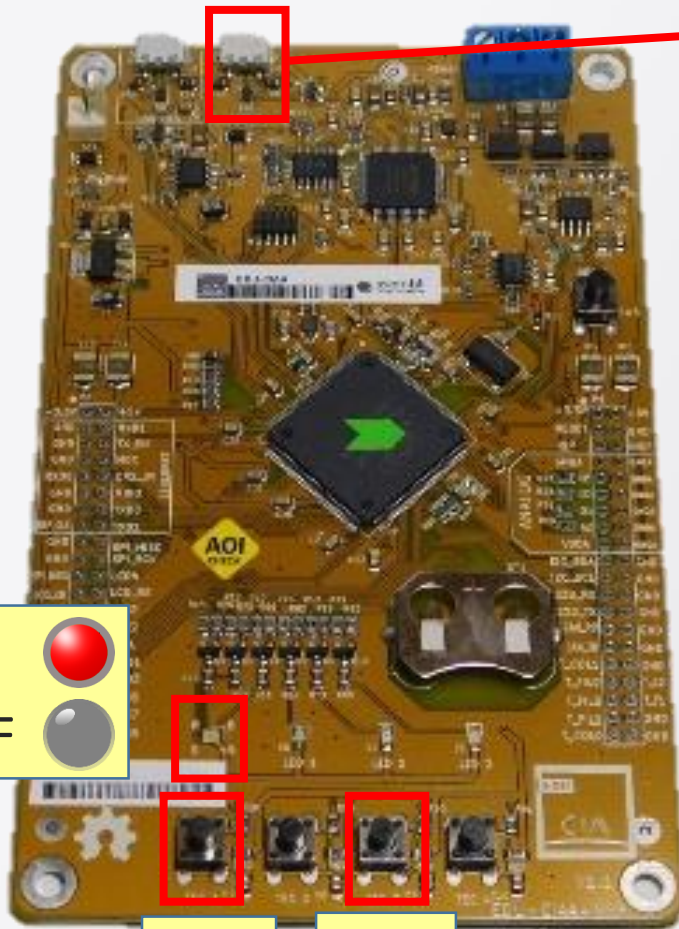
# Aplicaciones RKH sobre la CIAA

¿ Que hay que hacer?

- ✓ 1. Preparar entorno de desarrollo.
- ✓ 2. Configurar RKH. (**rkcfg.h**)
- ✓ 3. Trasladar modelo a código (**app.c/h**)
  - ✓ 1. Declarar AO, señales y acciones.
  - ✓ 2. Crear AO y estructura de statechart.
  - ✓ 3. Implementar acciones.
- ✓ 4. Iniciar plataforma y poner en ejecución. (**main.c**)
- 5. Codificar BSP
- 6. Validar.



# DEMO EduCIAA



start

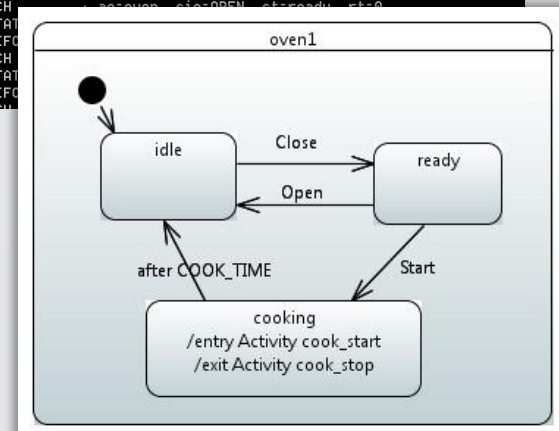
Door



TRAZER



```
01 [ 5] FWK STATE : ao=oven, obj=0x012E8280, nm=idle
01 [ 6] FWK STATE : ao=oven, obj=0x012E8248, nm=ready
01 [ 7] FWK STATE : ao=oven, obj=0x012E8200, nm=cooking
01 [ 8] FWK OBJ : obj=0x012EA780, nm=oventim
01 [ 9] FWK SIG : sig=0, nm=OPEN
01 [10] FWK SIG : sig=1, nm=CLOSE
01 [11] FWK SIG : sig=2, nm=START
01 [12] FWK SIG : sig=3, nm=TMREUT
01 [13] FWK SIG : sig=4, nm=TERM
2972 [14] SMA FIFO : ao=oven, sig=OPEN, snr=door, pid=0, rc=0
2972 [15] SMA DCH : ao=oven, sig=OPEN, st=idle, rt=0
2992 [16] SMA FIFO : ao=oven, sig=CLOSE, snr=door, pid=0, rc=0
2992 [17] SMA DCH : ao=oven, sig=CLOSE, st=idle, rt=0
2992 [18] SM STATE : ao=oven, nxtst=ready
3030 [19] SMA FIFO : ao=oven, sig=START, snr=panel, pid=0, rc=0
3030 [20] SMA DCH : ao=oven, sig=START, st=ready, rt=0
3030 [21] SM STATE : ao=oven, nxtst=cooking
3530 [22] SMA FIFO : ao=oven, sig=TMREUT, snr=rkh_tick, pid=0, rc=0
3530 [23] SMA DCH : ao=oven, sig=TMREUT, st=cooking, rt=0
3530 [24] SM STATE : ao=oven, nxtst=idle
4511 [25] SMA FIFO : ao=oven, sig=OPEN, snr=door, pid=0, rc=0
4511 [26] SMA DCH : ao=oven, sig=OPEN, st=idle, rt=0
4535 [27] SMA FIFO : ao=oven, sig=CLOSE, snr=door, pid=0, rc=0
4535 [28] SMA DCH : ao=oven, sig=CLOSE, st=idle, rt=0
4535 [29] SM STATE : ao=oven, nxtst=ready
4632 [30] SMA FIFO : ao=oven, sig=OPEN, snr=door, pid=0, rc=0
4632 [31] SMA DCH : ao=oven, sig=OPEN, st=ready, rt=0
4673 [32] SM STATE : ao=oven, nxtst=idle
4673 [33] SMA FIFO : ao=oven, sig=START, snr=panel, pid=0, rc=0
4673 [34] SMA DCH : ao=oven, sig=START, st=ready, rt=0
4673 [35] SM STATE : ao=oven, nxtst=cooking
4699 [36] SMA FIFO : ao=oven, sig=TMREUT, snr=rkh_tick, pid=0, rc=0
4699 [37] SMA DCH : ao=oven, sig=TMREUT, st=cooking, rt=0
```

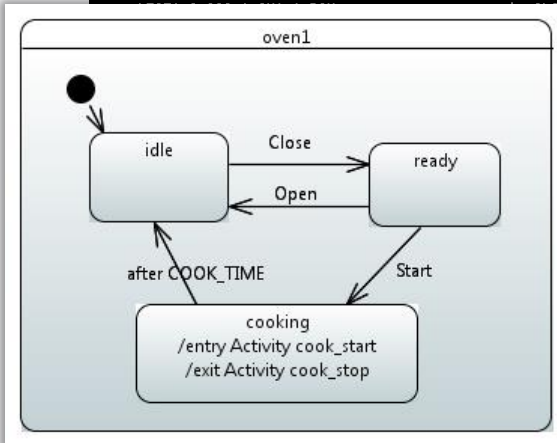






# DEMO x86

```
01 [ 5] | FWK | STATE : ao=oven, obj=0x012E8280, nm=idle
01 [ 6] | FWK | STATE : ao=oven, obj=0x012E8248, nm=ready
01 [ 7] | FWK | STATE : ao=oven, obj=0x012E8200, nm=cooking
01 [ 8] | FWK | OBJ : obj=0x012EA780, nm=door
01 [ 9] | FWK | SIG : sig=0, nm=OPEN
01 [10] | FWK | SIG : sig=1, nm=CLOSE
01 [11] | FWK | SIG : sig=2, nm=START
01 [12] | FWK | SIG : sig=3, nm=TMREUT
01 [13] | FWK | SIG : sig=4, nm=TERM
29721 [14] | SMA | FIFO : ao=oven, sig=OPEN, snr=door, pid=0, rc=0
29721 [15] | SMA | DCH : ao=oven, sig=OPEN, st=idle, rt=0
29921 [16] | SMA | FIFO : ao=oven, sig=CLOSE, snr=door, pid=0, rc=0
29921 [17] | SMA | DCH : ao=oven, sig=CLOSE, st=idle, rt=0
29921 [18] | SM | STATE : ao=oven, nxtst=ready
30301 [19] | SMA | FIFO : ao=oven, sig=START, snr=panel, pid=0, rc=0
30301 [20] | SMA | DCH : ao=oven, sig=START, st=ready, rt=0
30301 [21] | SM | STATE : ao=oven, nxtst=cooking
35301 [22] | SMA | FIFO : ao=oven, sig=TMREUT, snr=rkh_tick, pid=0, rc=0
35301 [23] | SMA | DCH : ao=oven, sig=TMREUT, st=cooking, rt=0
35301 [24] | SM | STATE : ao=oven, nxtst=idle
45111 [25] | SMA | FIFO : ao=oven, sig=OPEN, snr=door, pid=0, rc=0
45111 [26] | SMA | DCH : ao=oven, sig=OPEN, st=idle, rt=0
45351 [27] | SMA | FIFO : ao=oven, sig=CLOSE, snr=door, pid=0, rc=0
```



**La misma aplicación corre en cualquier plataforma**





# Aplicaciones RKH sobre la CIAA

## ¿ Que hay que hacer?

- ✓ 1. Preparar entorno de desarrollo.
- ✓ 2. Configurar RKH. (**rkhcfg.h**)
- ✓ 3. Trasladar modelo a código (**app.c/h**)
  - ✓ 1. Declarar AO, señales y acciones.
  - ✓ 2. Crear AO y estructura de statechart.
  - ✓ 3. Implementar acciones.
- ✓ 4. Iniciar plataforma y poner en ejecución. (**main.c**)
- 5. Codificar BSP
- 6. Validar.



# **Aplicaciones RKH sobre la CIAA**

**5**

**Codificar BSP**



# 5. Codificar BSP

**El BSP concentra las dependencias contra la plataforma**

## BSP

- Init RKH
- acceso al hardware

**Assert** (rkhasassert.h)  
- rkh\_assert

**Hooks** (rkhwk\_hook.h)  
- rkh\_hook\_dispatch  
- rkh\_hook\_signal  
- rkh\_hook\_timeout  
- rkh\_hook\_start  
- rkh\_hook\_exit  
- rkh\_hook\_idle  
- rkh\_hook\_timetick  
- rkh\_hook\_putTrcEvt

**Trace** (rkhttrc\_out.h)  
- rkh\_trc\_open  
- rkh\_trc\_close  
- rkh\_trc\_flush  
- rkh\_trc\_getts

assert  
bsp  
hook  
leds  
switch  
trace\_io

- acceso a periféricos
- stacks
- middleware
- 3trd Party libs



# 5. Codificar BSP

EduCIAA BSP





## 5. Codificar BSP EduCIAA (bsp.h)

```
/* ----- Macros -----  
/* ----- Constants -----  
#define BSP_TICK_RATE_MS      (1000/RKH_CFG_FWK_TICK_RATE_HZ)  
  
/* ----- Data types -----  
/* ----- External variables -----  
/* ----- Function prototypes -----  
void bsp_init(int argc, char *argv[]);  
void bsp_ovenInit(void);  
void bsp_timeTick(void);  
void bsp_publishSwitchEvt(ruint s, ruint debsw);  
void bsp_emitterOn(void);  
void bsp_emitterOff(void);
```



## 5. Codificar BSP EduCIAA (bsp.c)

Inicialización de hardware

Inicialización RKH

Ajuste Trace Runtime Filters

```
void
bsp_ovenInit(void)
{
    leds_init();
    switch_init();
}
```

```
void
switch_init( void )
{
    gpioConfig(TEC1, GPIO_INPUT);
    gpioConfig(TEC2, GPIO_INPUT);
    gpioConfig(TEC3, GPIO_INPUT);
}
```

```
void
leds_init(void)
{
    gpioConfig(LED_R, GPIO_OUTPUT);
    gpioConfig(LED_G, GPIO_OUTPUT);
    gpioConfig(LED_B, GPIO_OUTPUT);
}
```

```
void
bsp_init(int argc, char *argv[])
{
    (void)argc;
    (void)argv;

    boardConfig();

    rkh_fwkw_init();

    RKH_FILTER_ON_GROUP(RKH_TRC_ALL_GROUPS);
    RKH_FILTER_ON_EVENT(RKH_TRC_ALL_EVENTS);
    RKH_FILTER_OFF_EVENT(RKH_TE_TMR_TOUT);
    RKH_FILTER_OFF_EVENT(RKH_TE_SM_DCH);
    RKH_FILTER_OFF_EVENT(RKH_TE_SM_STATE);
    RKH_FILTER_OFF_EVENT(RKH_TE_SM_EXE_ACT);
    RKH_FILTER_OFF_SMA(oven);
    RKH_FILTER_OFF_ALL_SIGNALS();

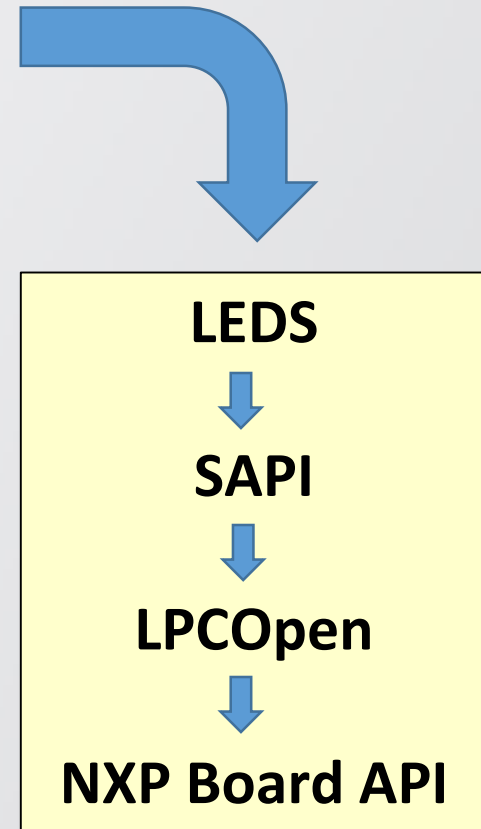
    RKH_TRC_OPEN();

    #if defined(RKH_USE_TRC_SENDER)
        RKH_TR_FWK_OBJ(&panel);
        RKH_TR_FWK_OBJ(&door);
    #endif

    RKH_ENA_INTERRUPT();
}
```

## 5. Codificar BSP EduCIAA (bsp.c)

```
void  
bsp_emitterOn(void)  
{  
    leds_rgbSet(RED);  
}  
  
void  
bsp_emitterOff(void)  
{  
    leds_rgbSet(BLACK);  
}
```



## 5. Codificar BSP EduCIAA (bsp.c)

```
void
bsp_publishSwitchEvt(ruint s, ruint debsw)
{
    switch (s)
    {
        case START_SW:
            RKH_SMA_POST_FIFO(oven, &e_start, &panel);
            break;

        #if (__STOP_BUTTON__ == RKH_ENABLED)
        case STOP_SW:
            RKH_SMA_POST_FIFO(oven, &e_stop, &panel);
            break;
        #endif

        case DOOR_SW:
            if (debsw == SW_PRESS)
            {
                RKH_SMA_POST_FIFO(oven, &e_close, &door);
            }
            else
            {
                RKH_SMA_POST_FIFO(oven, &e_open, &door);
            }
            break;
    }
}
```



switch  
↑  
rkh\_hook\_timtick  
↑  
rkh\_tim\_tick  
↑  
systick





# Aplicaciones RKH sobre la CIAA

## ¿ Que hay que hacer?

- ✓ 1. Preparar entorno de desarrollo.
- ✓ 2. Configurar RKH. (**rkhcfg.h**)
- ✓ 3. Trasladar modelo a código (**app.c/h**)
  - ✓ 1. Declarar AO, señales y acciones.
  - ✓ 2. Crear AO y estructura de statechart.
  - ✓ 3. Implementar acciones.
- ✓ 4. Iniciar plataforma y poner en ejecución. (**main.c**)
- ✓ 5. Codificar BSP
- 6. Validar.



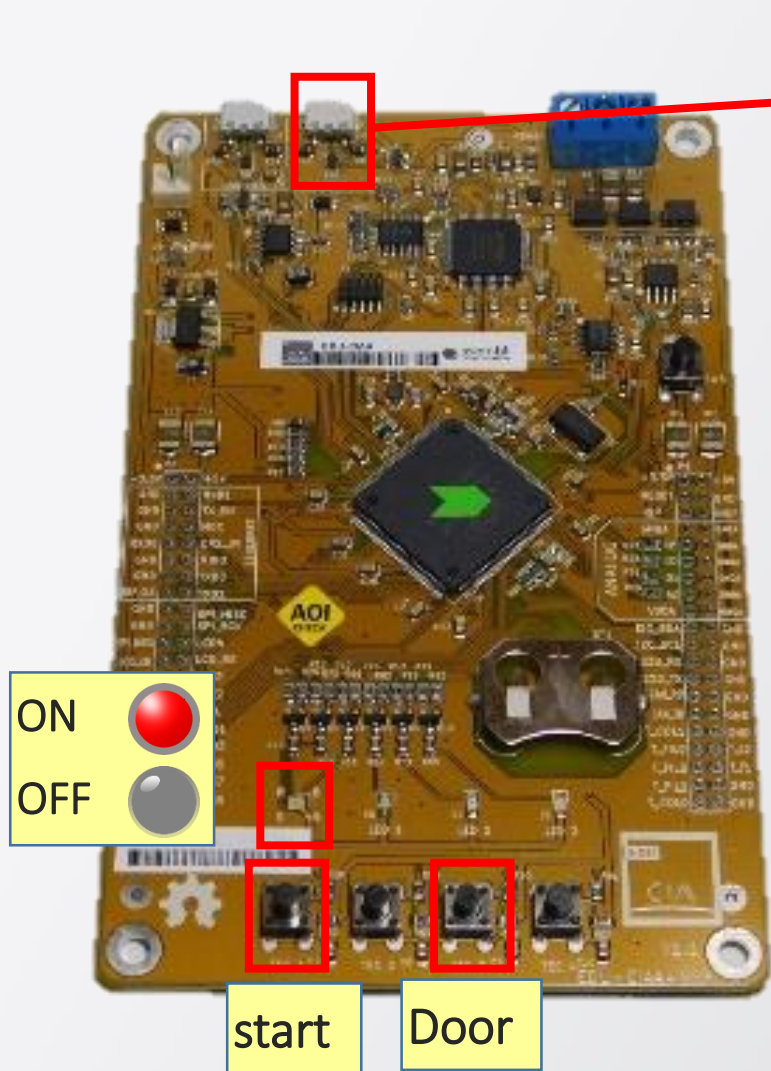
# **Aplicaciones RKH sobre la CIAA**


**6**

**Validar**



# 6. Validar (trazer)





```
01 | 01 | FAK | STATE | aorowen: obj=0x012E2288 | na:idle
01 | 01 | FAK | STATE | aorowen: obj=0x012E2288 | na:ready
01 | 01 | FAK | STATE | aorowen: obj=0x012E2288 | na:cooking
01 | 01 | FAK | SIG | sig1: na=IDLE
01 | 01 | FAK | SIG | sig2: na=START
01 | 01 | FAK | SIG | sig3: na=THRUOUT
01 | 01 | FAK | SIG | sig4: na=TERM
20922 | 14 | SM | FIFO | aorowen: sig1:OPEN | wr:door | pid:0 | rc:0
20922 | 15 | SM | DCH | aorowen: sig1:OPEN | st:idle | rt:0
20922 | 16 | SM | FIFO | aorowen: sig1:CLOSE | wr:door | pid:0 | rc:0
20922 | 17 | SM | DCH | aorowen: sig1:CLOSE | st:idle | rt:0
20922 | 18 | SM | STATE | aorowen: next:ready
30300 | 19 | SM | FIFO | aorowen: sig1:Start | wr:panel | pid:0 | rc:0
30300 | 20 | SM | DCH | aorowen: sig1:Start | st:ready | rt:0
30300 | 21 | SM | STATE | aorowen: next:cooking
35300 | 22 | SM | FIFO | aorowen: sig1:THRUOUT | wr:rh_tick | pid:0 | rc:0
35300 | 23 | SM | DCH | aorowen: sig1:THRUOUT | st:cooking | rt:0
35300 | 24 | SM | STATE | aorowen: next:idle
45111 | 25 | SM | FIFO | aorowen: sig1:OPEN | wr:door | pid:0 | rc:0
45111 | 26 | SM | DCH | aorowen: sig1:OPEN | st:idle | rt:0
45111 | 27 | SM | FIFO | aorowen: sig1:CLOSE | wr:door | pid:0 | rc:0
45111 | 28 | SM | DCH | aorowen: sig1:CLOSE | st:idle | rt:0
45111 | 29 | SM | STATE | aorowen: next:ready
46321 | 30 | SM | FIFO | aorowen: sig1:OPEN | wr:door | pid:0 | rc:0
46321 | 31 | SM | DCH | aorowen: sig1:OPEN | st:ready | rt:0
46321 | 32 | SM | STATE | aorowen: next:idle
46731 | 33 | SM | FIFO | aorowen: sig1:CLOSE | wr:door | pid:0 | rc:0
46731 | 34 | SM | DCH | aorowen: sig1:CLOSE | st:idle | rt:0
46731 | 35 | SM | STATE | aorowen: next:ready
46801 | 36 | SM | FIFO | aorowen: sig1:OPEN | wr:door | pid:0 | rc:0
46801 | 37 | SM | DCH | aorowen: sig1:OPEN | st:ready | rt:0
```



# Aplicaciones RKH sobre la CIAA

¿ Que hay que hacer?

- ✓ 1. Preparar entorno de desarrollo.
- ✓ 2. Configurar RKH. (**rkhcfg.h**)
- ✓ 3. Trasladar modelo a código (**app.c/h**)
  - ✓ 1. Declarar AO, señales y acciones.
  - ✓ 2. Crear AO y estructura de statechart.
  - ✓ 3. Implementar acciones.
- ✓ 4. Iniciar plataforma y poner en ejecución. (**main.c**)
- ✓ 5. Codificar BSP
- ✓ 6. Validar.

?



# Entrenamiento Hands-on





# Entrenamiento Hands-on

## Oven demo



- El horno realiza la cocción por intervalos de tiempo fijos pre-programados.
- La cocción inicia al presionar Start con la puerta cerrada y se detiene al finalizar el intervalo programado o bien abriendo la puerta.
- Al finalizar un ciclo de cocción es posible iniciar uno nuevo presionando Start.
- Si la cocción se detiene abruptamente por apertura de la puerta, al cerrarla el ciclo reinicia automáticamente.



**GitHub**

<https://github.com/dariosb/EduCIAA-RKH-demos>



# Oven demo:

## Análisis - Especificaciones

**OV1:** El usuario cierra la puerta y presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.

**OV2:** Si durante la cocción, el usuario abre la puerta, el horno apaga inmediatamente el emisor.

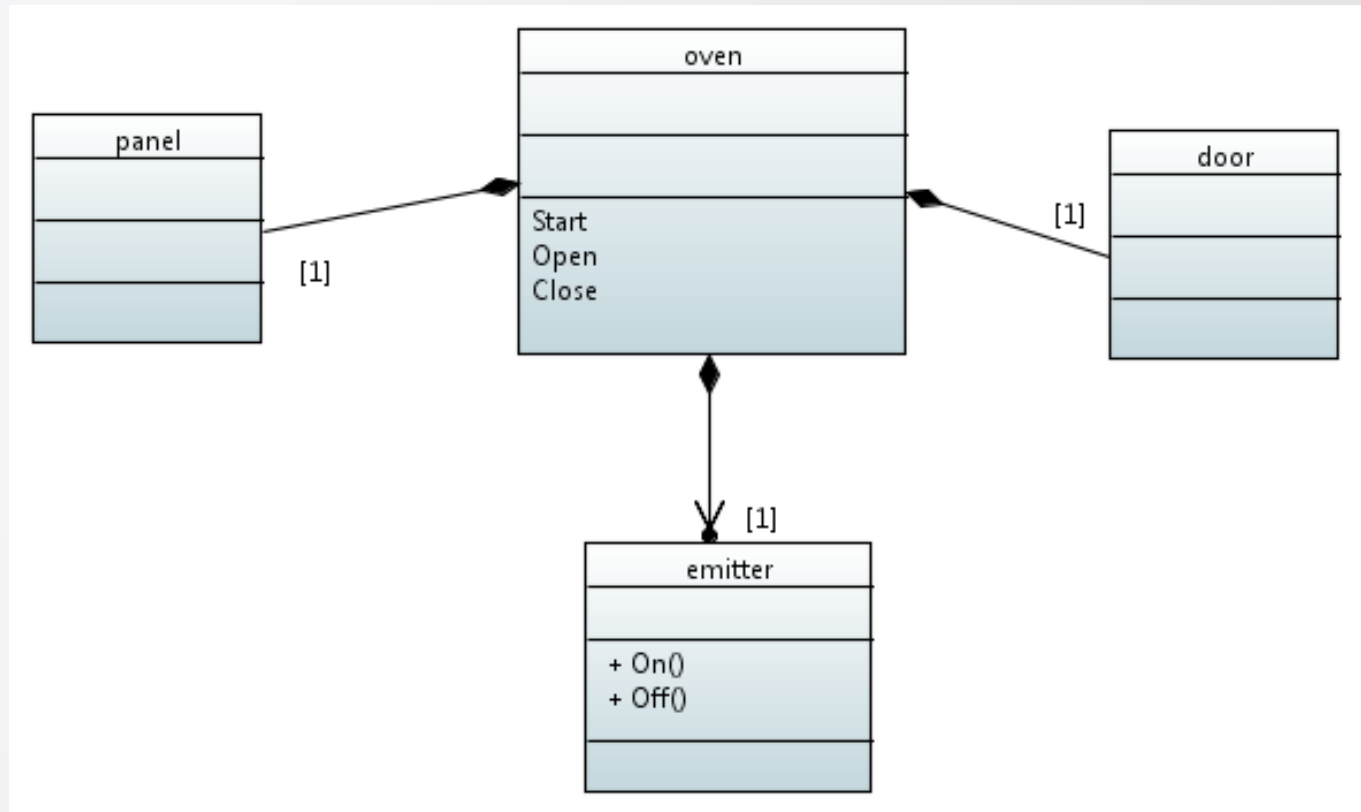
**OV3:** Al finalizar el ciclo, el usuario presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.

**OV4:** Si durante la cocción, el usuario abre la puerta y la vuelve a cerrar, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.





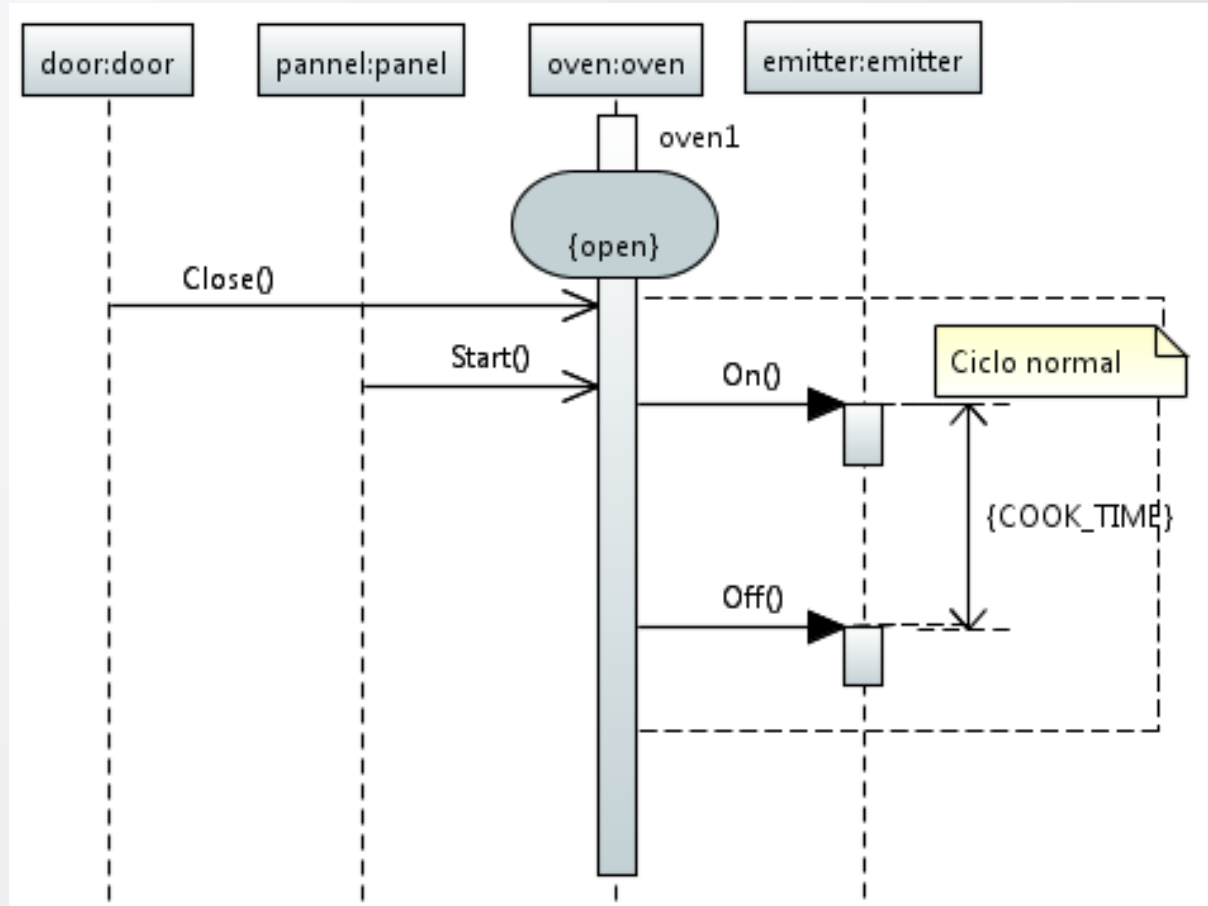
# Análisis – Colaboración





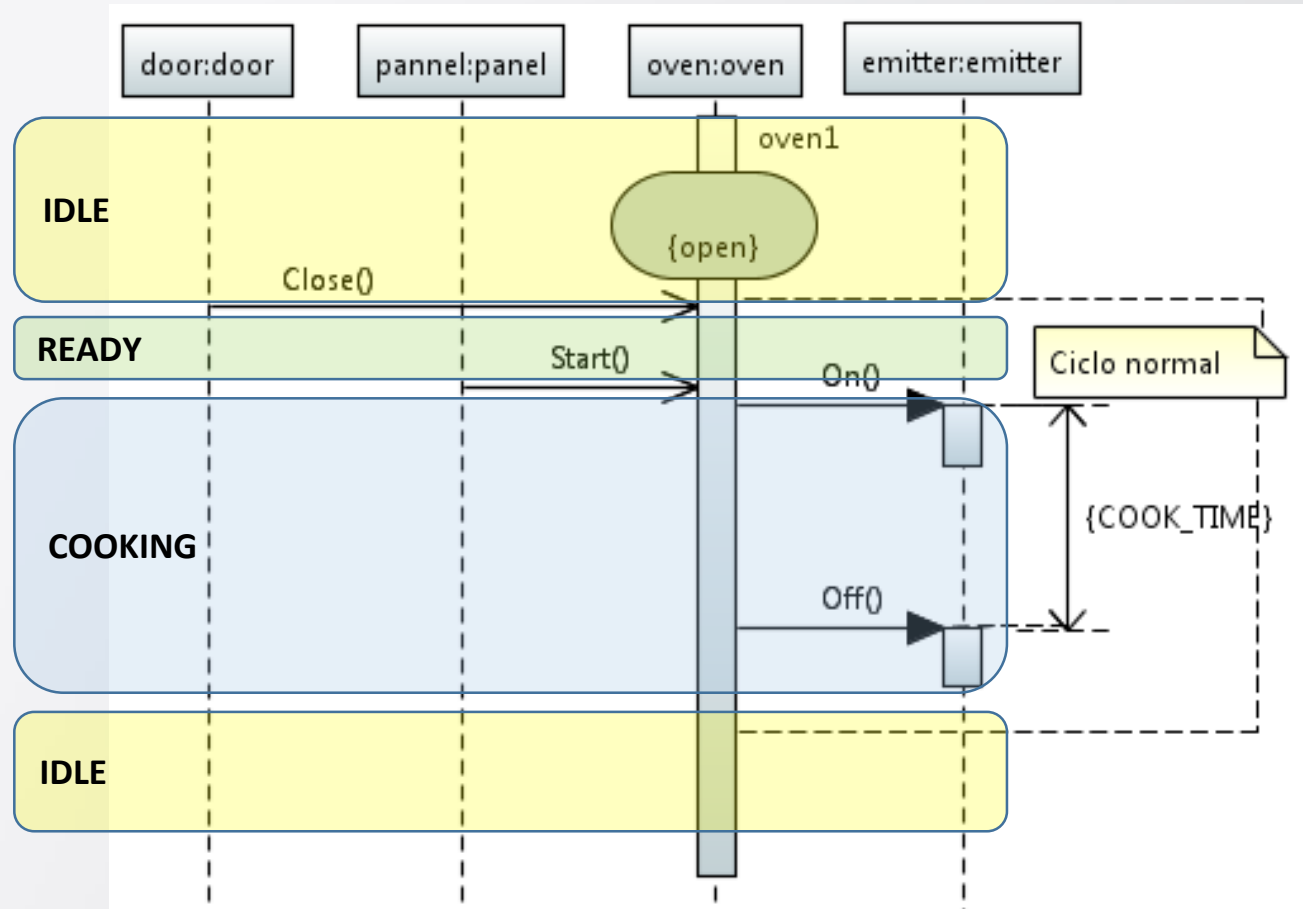
# OV1: Análisis – Interacción

OV1: El usuario cierra la puerta y presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.



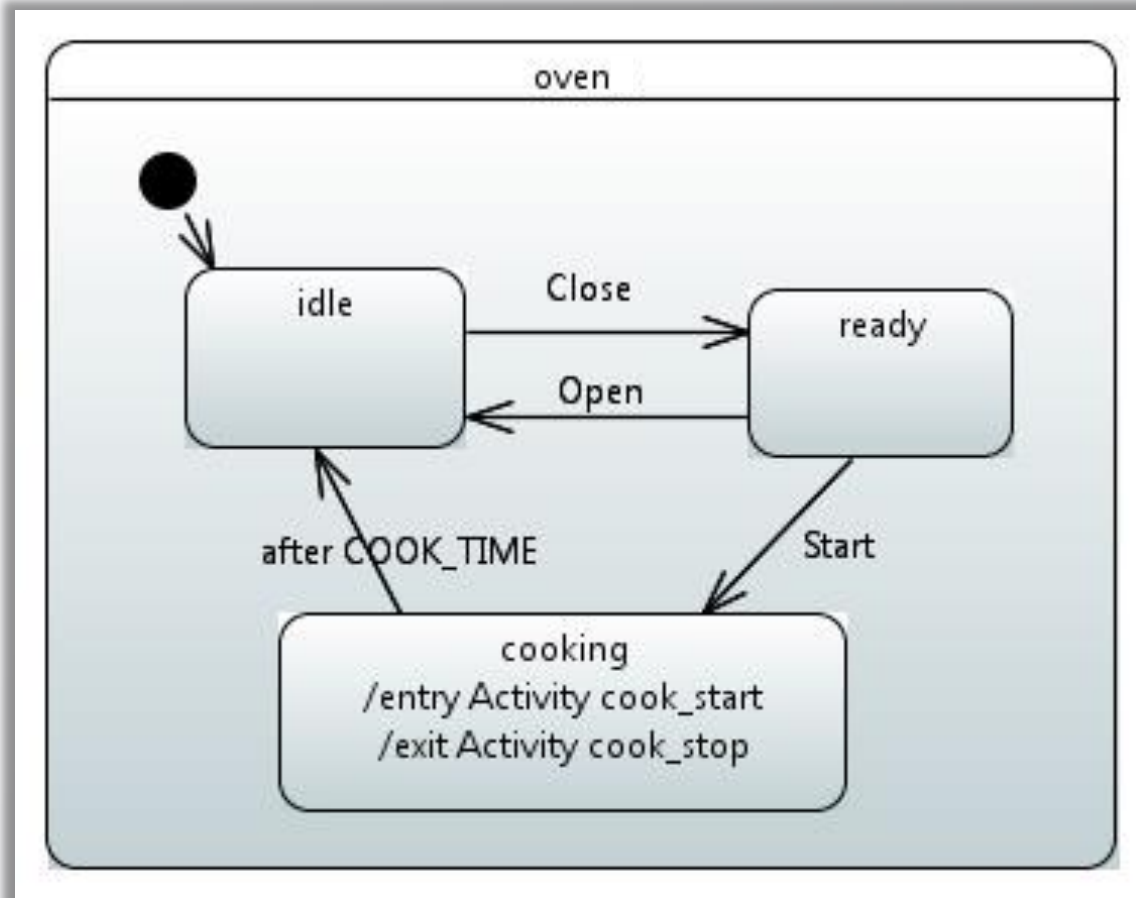


# OV1: Análisis – Interacción



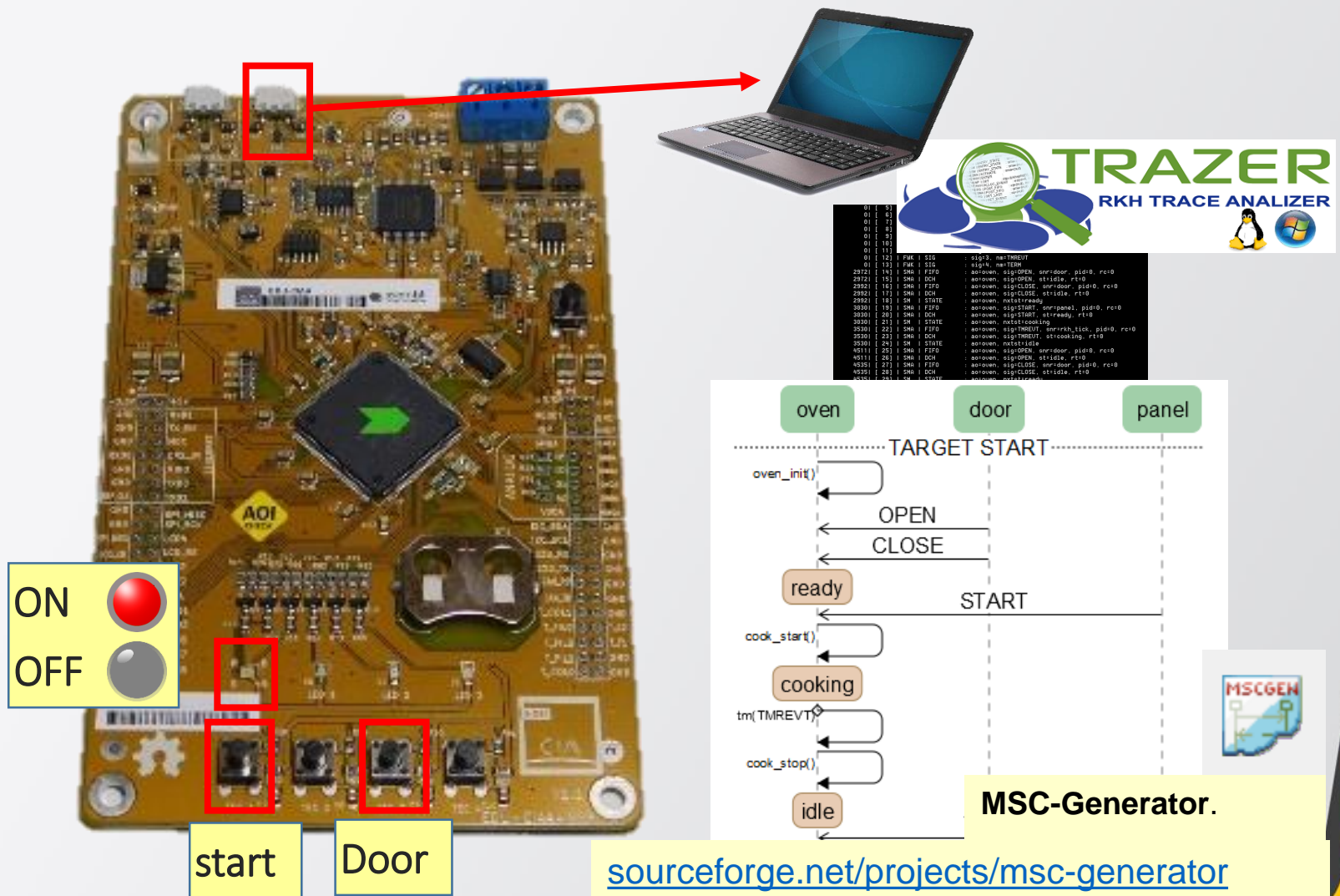


# OV1: Análisis – Comportamiento





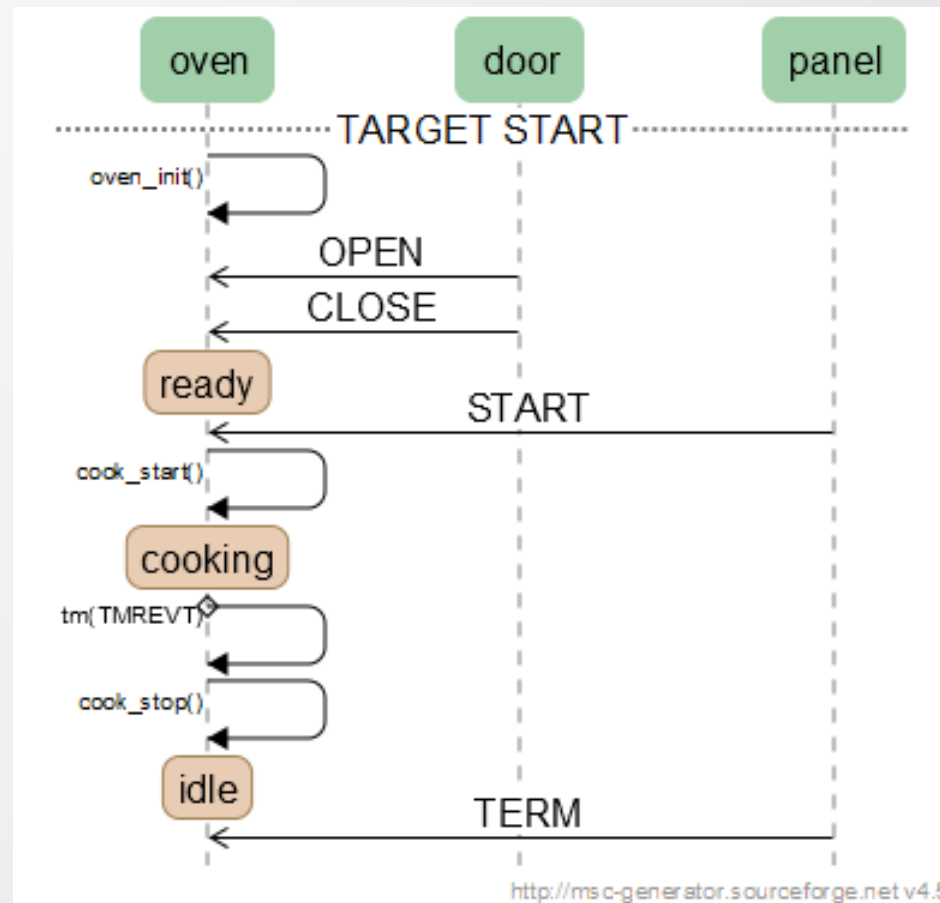
# OV1: Validación





# OV1: Validación

**OV1:** El usuario cierra la puerta y presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.





# Oven demo:

## Análisis - Especificaciones



**OV1:** El usuario cierra la puerta y presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.



**OV2:** Si durante la cocción, el usuario abre la puerta, el horno apaga inmediatamente el emisor.

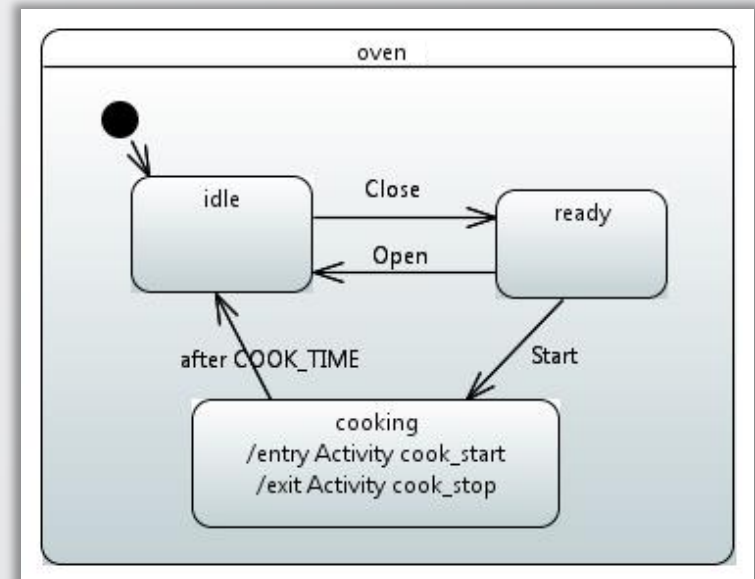
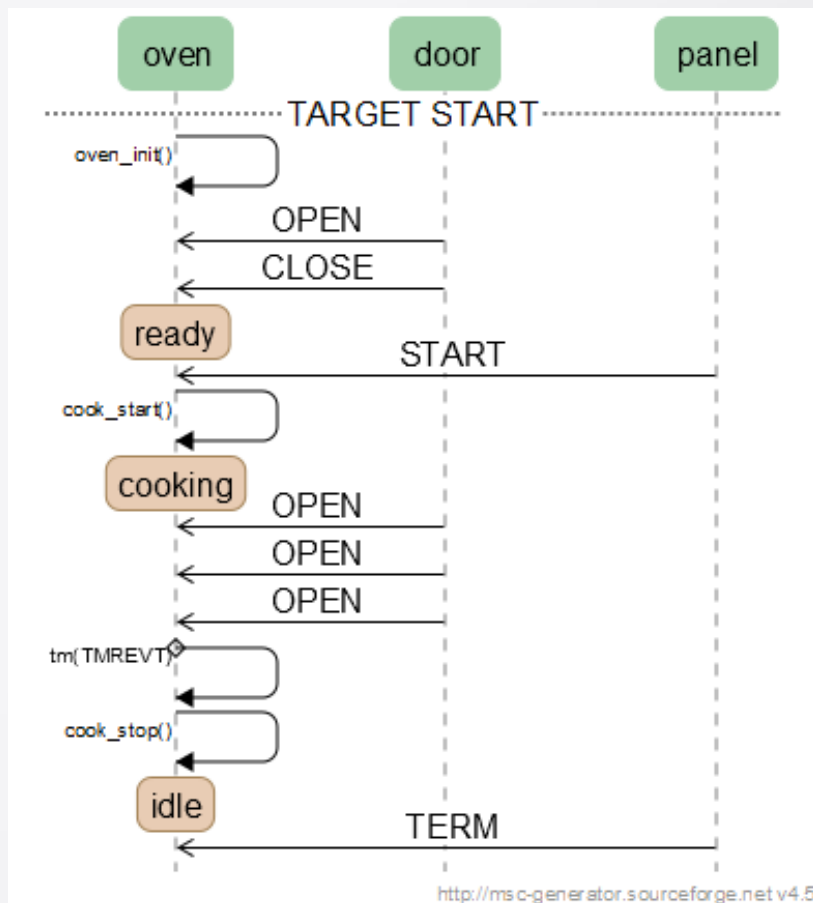
**OV3:** Al finalizar el ciclo, el usuario presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.

**OV4:** Si durante la cocción, el usuario abre la puerta y la vuelve a cerrar, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.



# OV2: Ejecución / Evaluación

Ejecutar el escenario en la plataforma y verificar si funciona

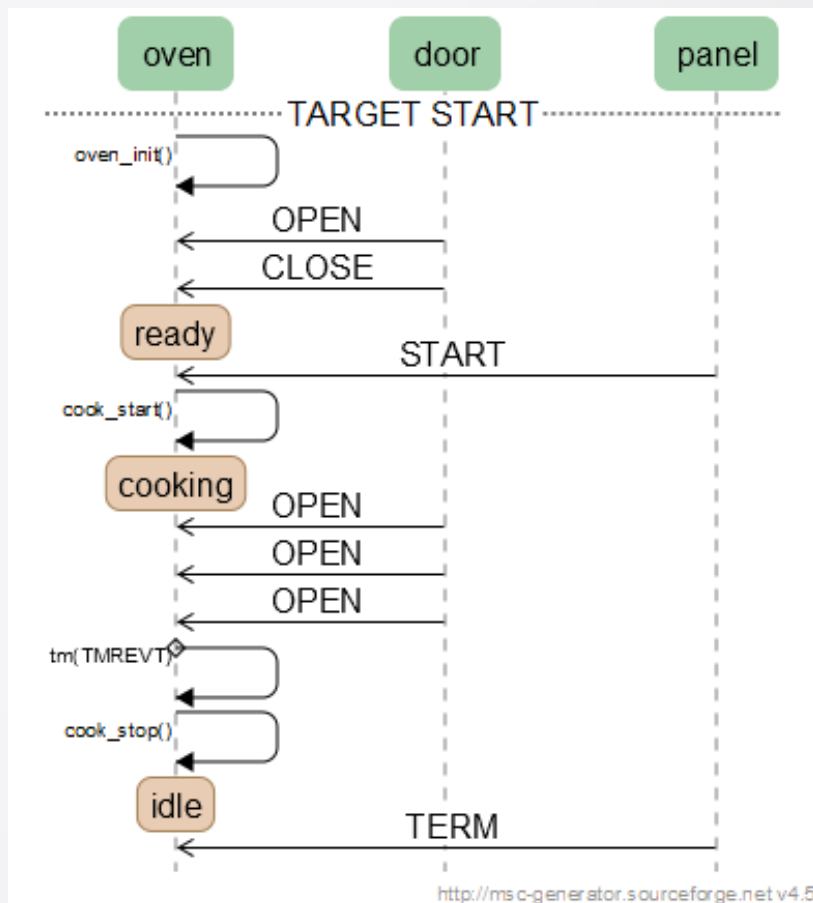




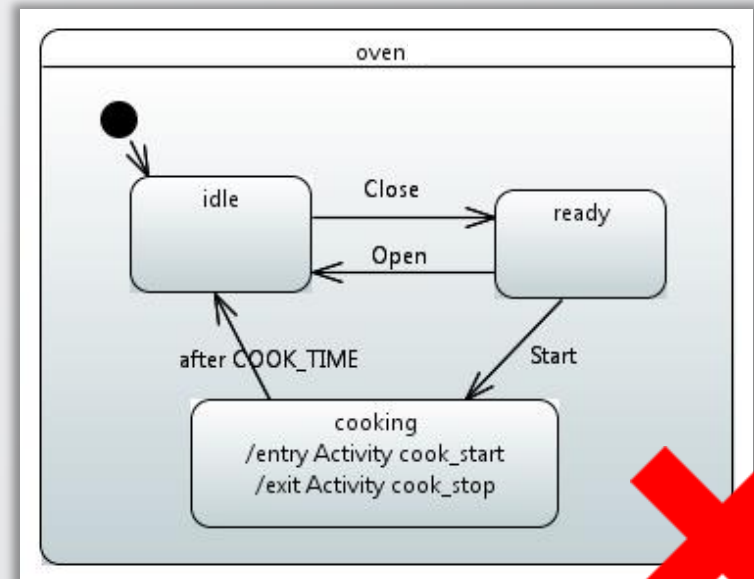


# OV2: Ejecución / Evaluación

Ejecutar el escenario en la plataforma y verificar si funciona



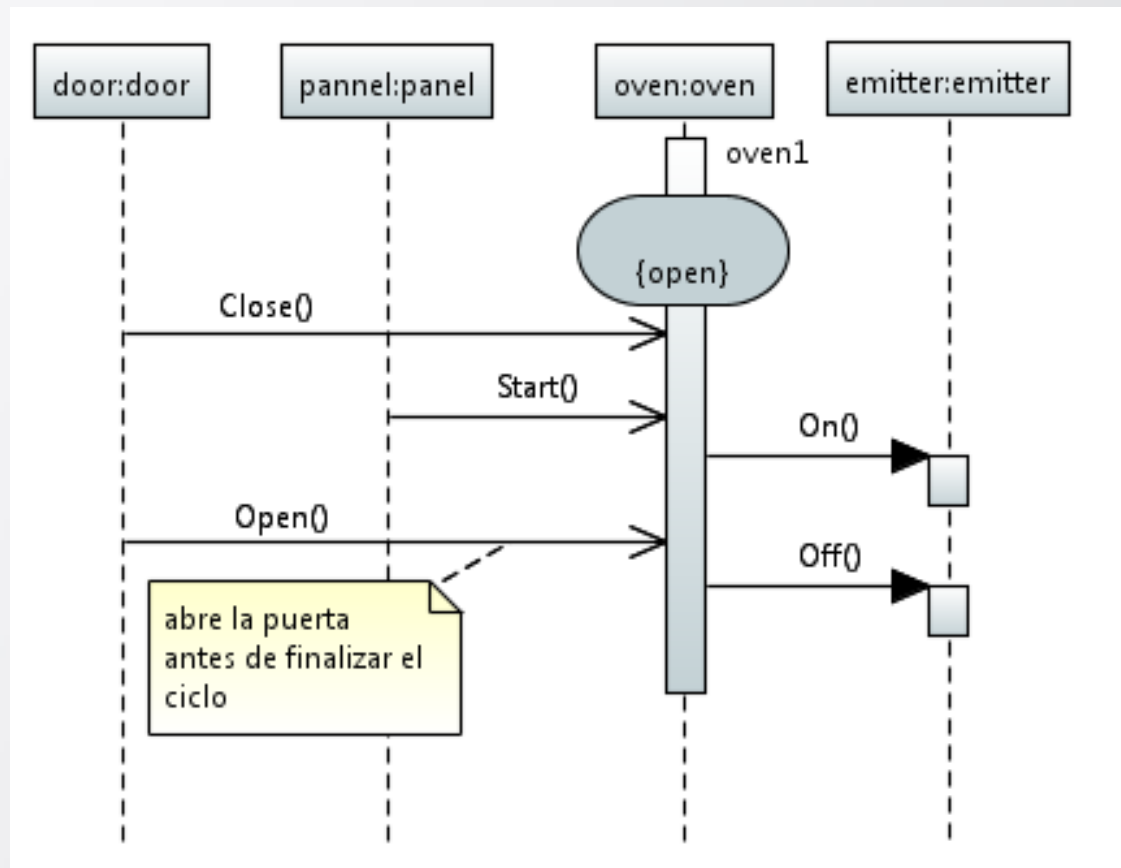
No funciona!!!!  
No reacciona a OPEN mientras está en cooking.





## OV2: Análisis – Interacción

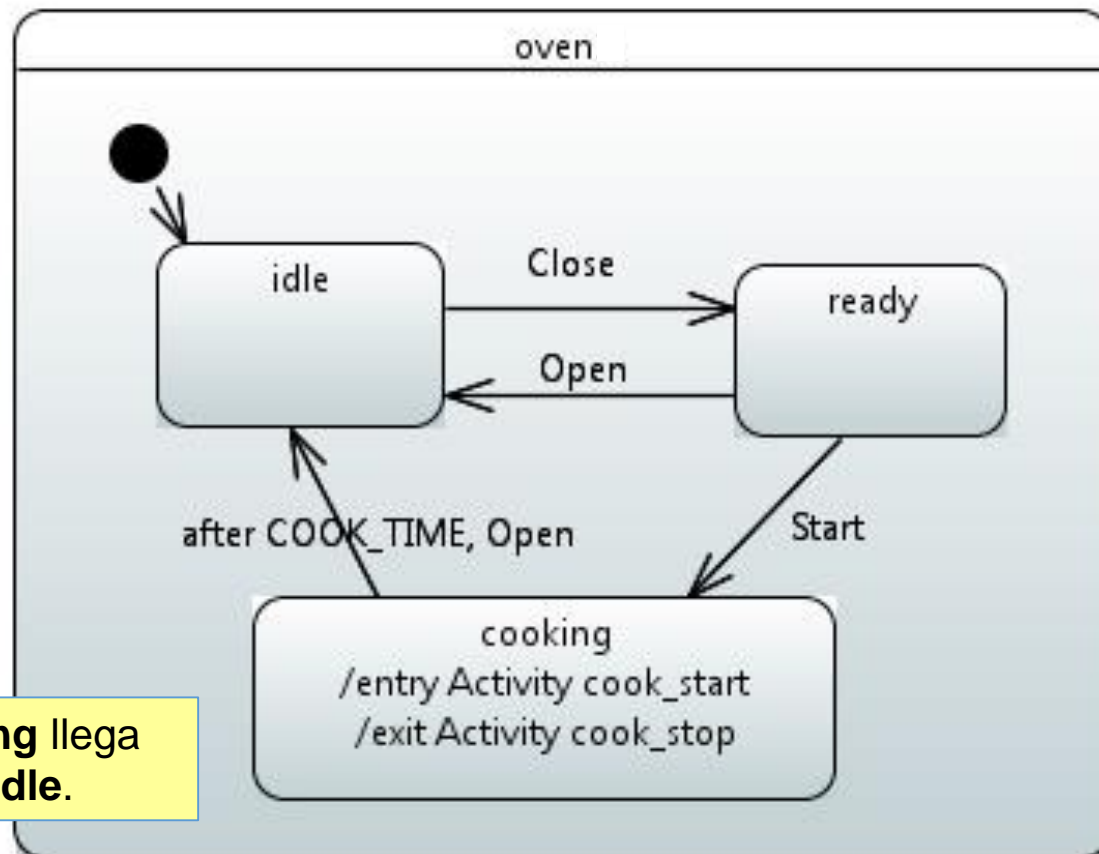
**OV2:** Si durante la cocción, el usuario abre la puerta, el horno apaga inmediatamente el emisor.



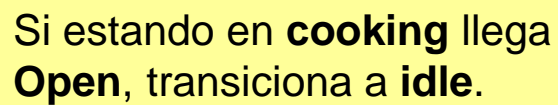


# OV2: Análisis – Comportamiento

Ajuste del modelo y de la implementación



Si estando en **cooking** llega **Open**, transiciona a **idle**.





# Oven demo:

## Análisis - Especificaciones



**OV1:** El usuario cierra la puerta y presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.



**OV2:** Si durante la cocción, el usuario abre la puerta, el horno apaga inmediatamente el emisor.

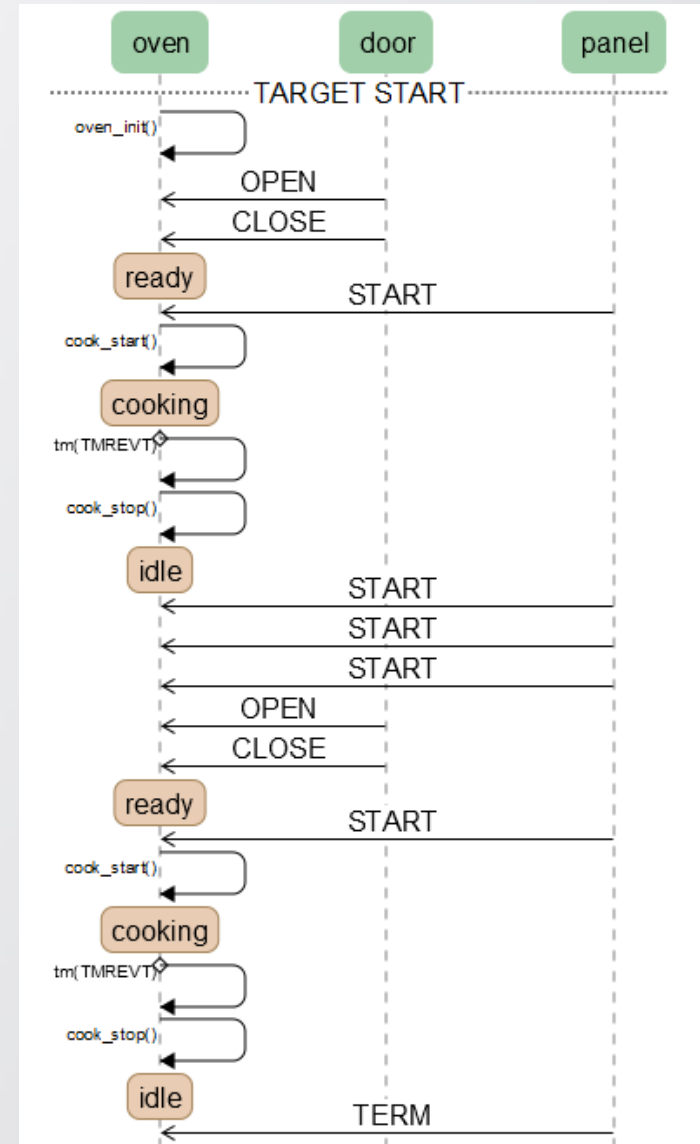
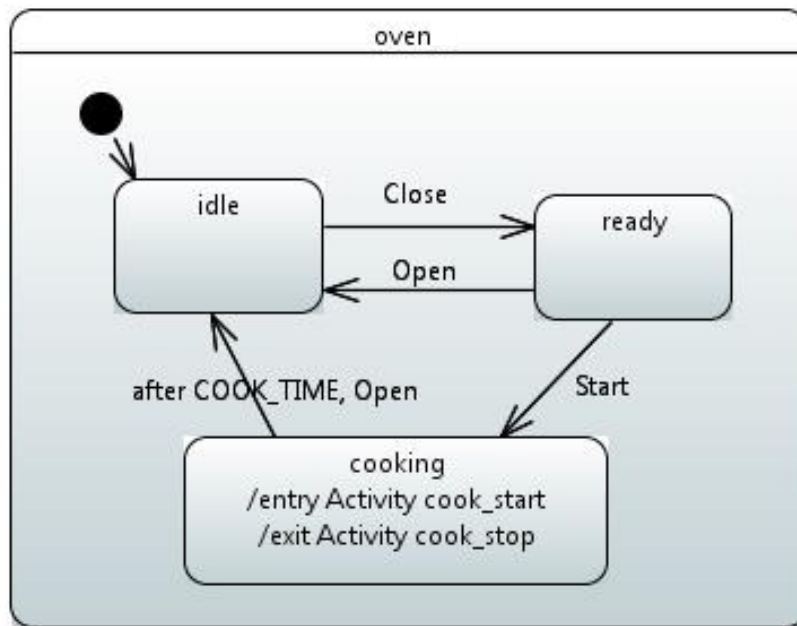


**OV3:** Al finalizar el ciclo, el usuario presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.

**OV4:** Si durante la cocción, el usuario abre la puerta y la vuelve a cerrar, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.

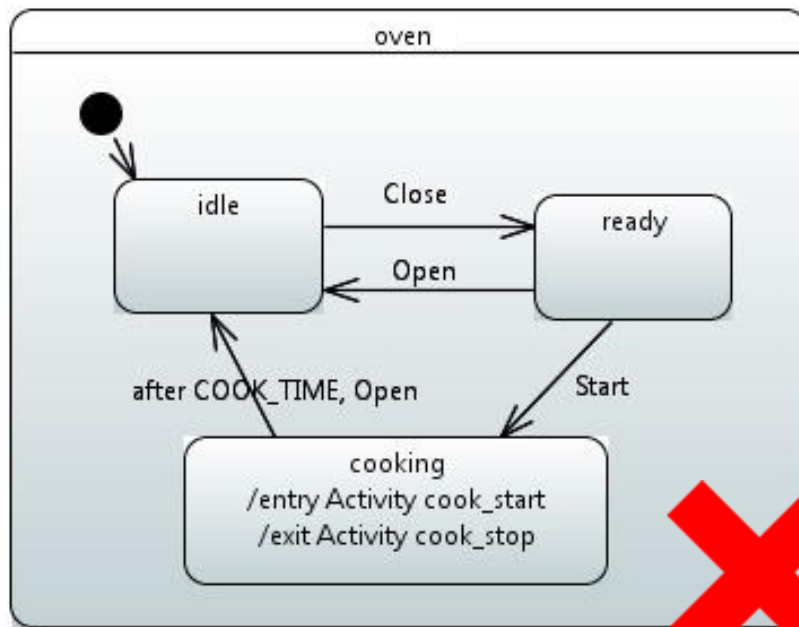


# OV3: Ejecución / Evaluación

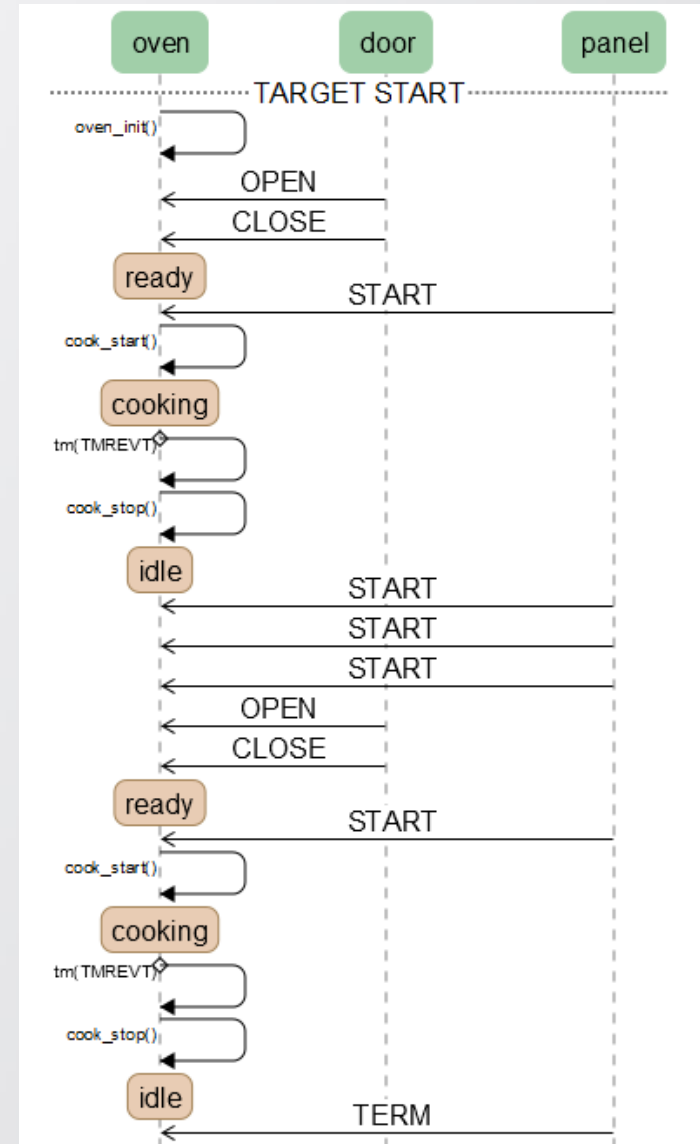




# OV3: Ejecución / Evaluación



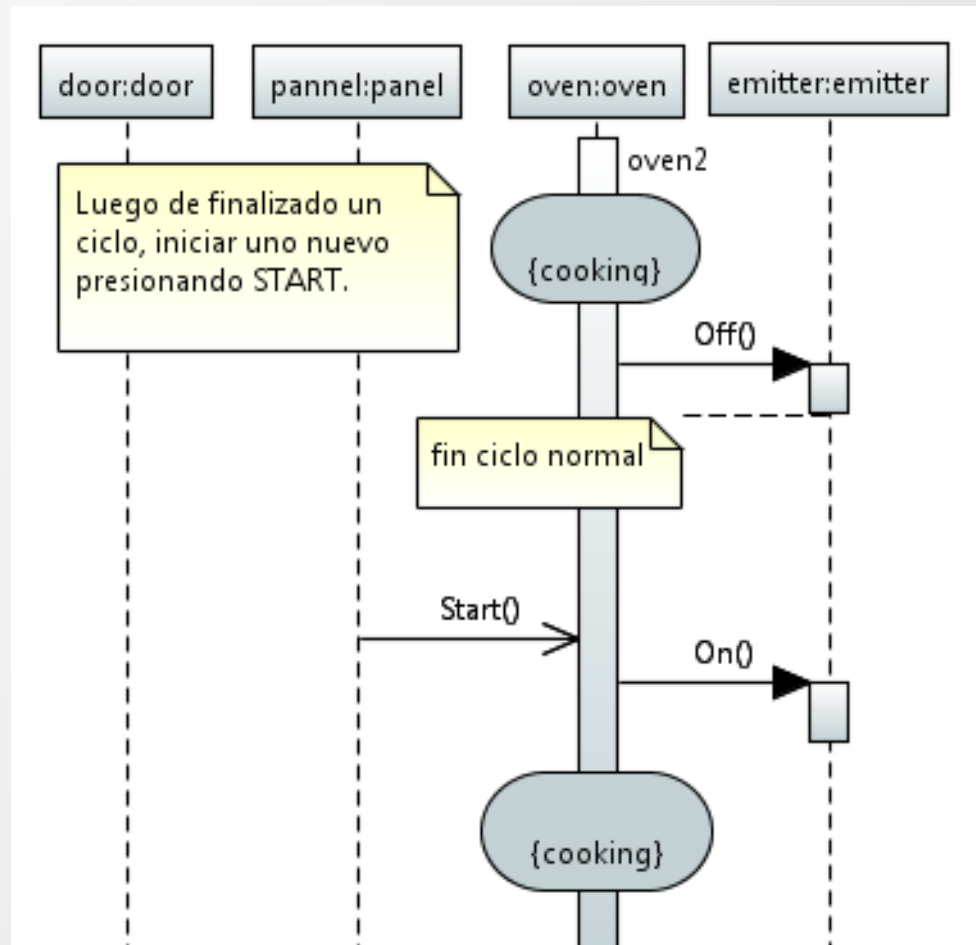
Si luego de un ciclo se quisiera iniciar uno nuevo, es necesario abrir y cerrar la puerta y presionar Start.





## OV3: Análisis – Interacción

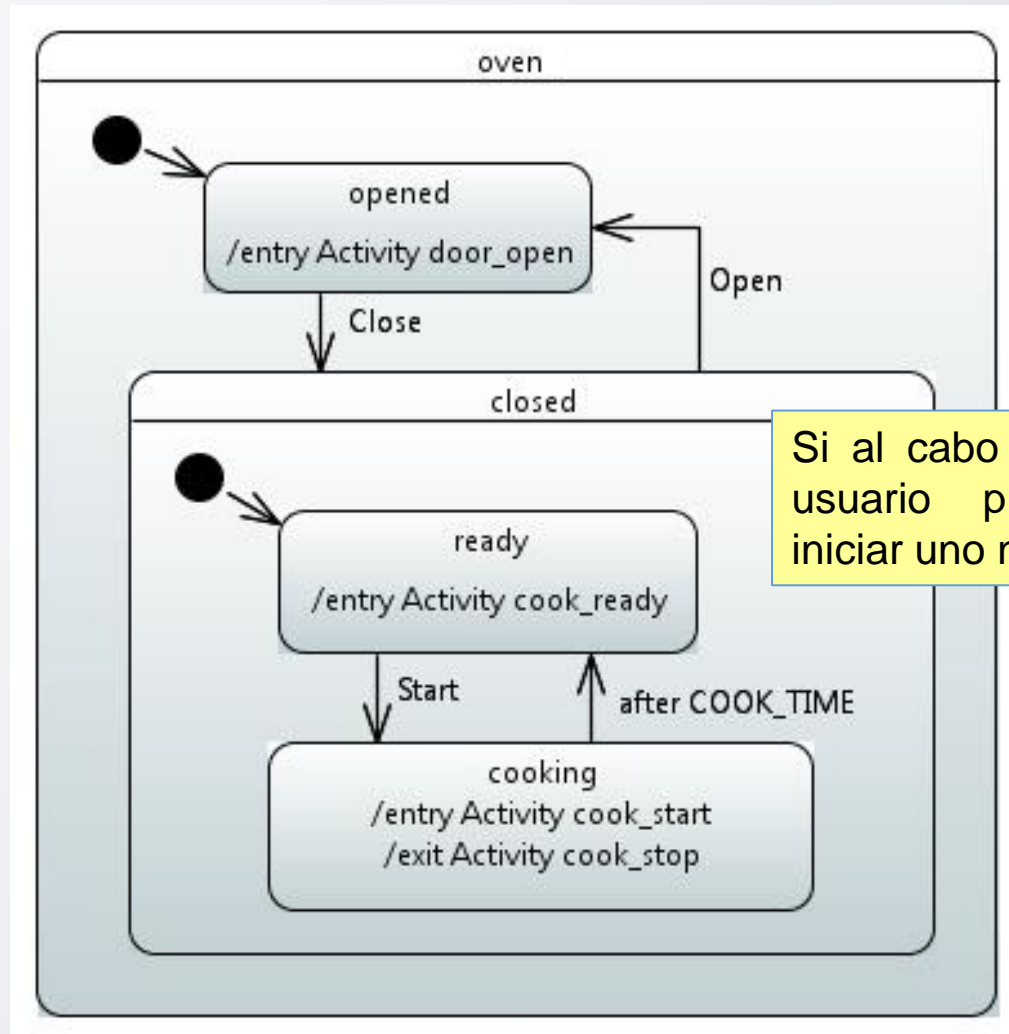
**OV3:** Al finalizar el ciclo, el usuario presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.







# OV3: Análisis – Comportamiento

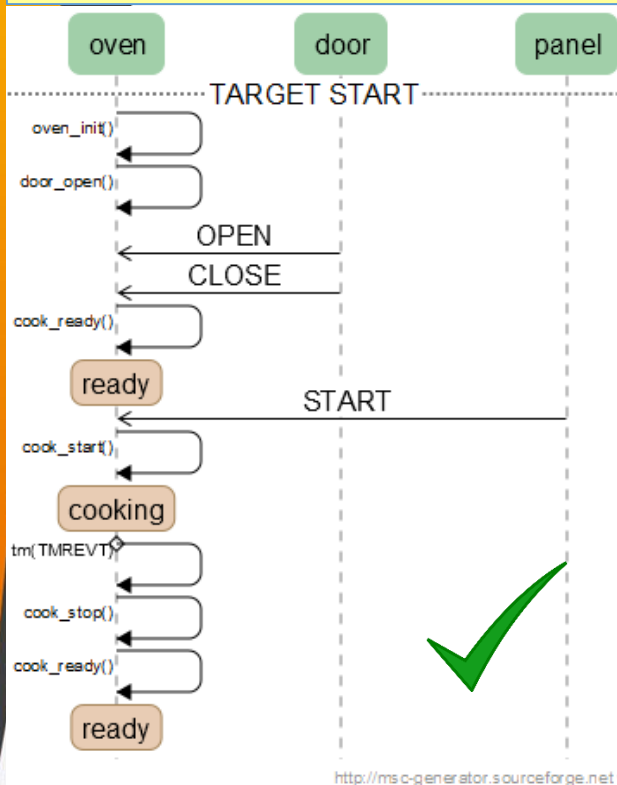


Si al cabo de un ciclo el usuario presiona Start, iniciar uno nuevo.

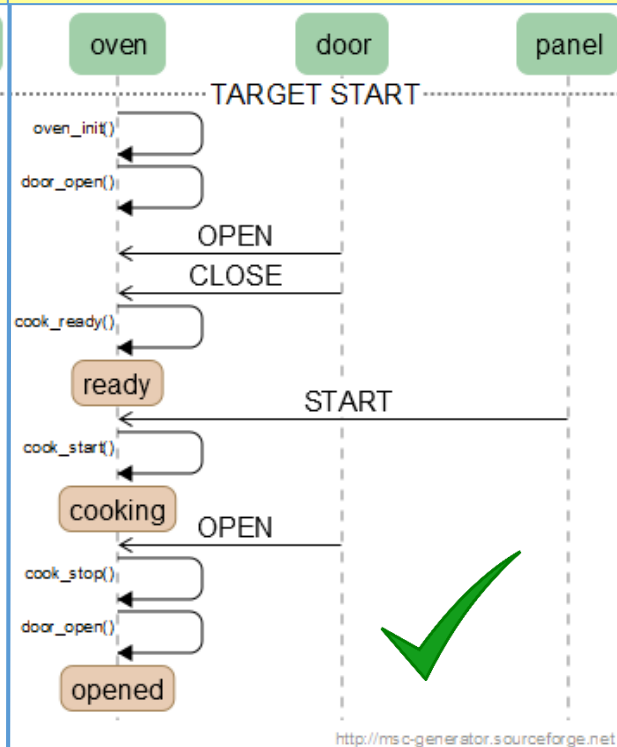


# OV3: Validación

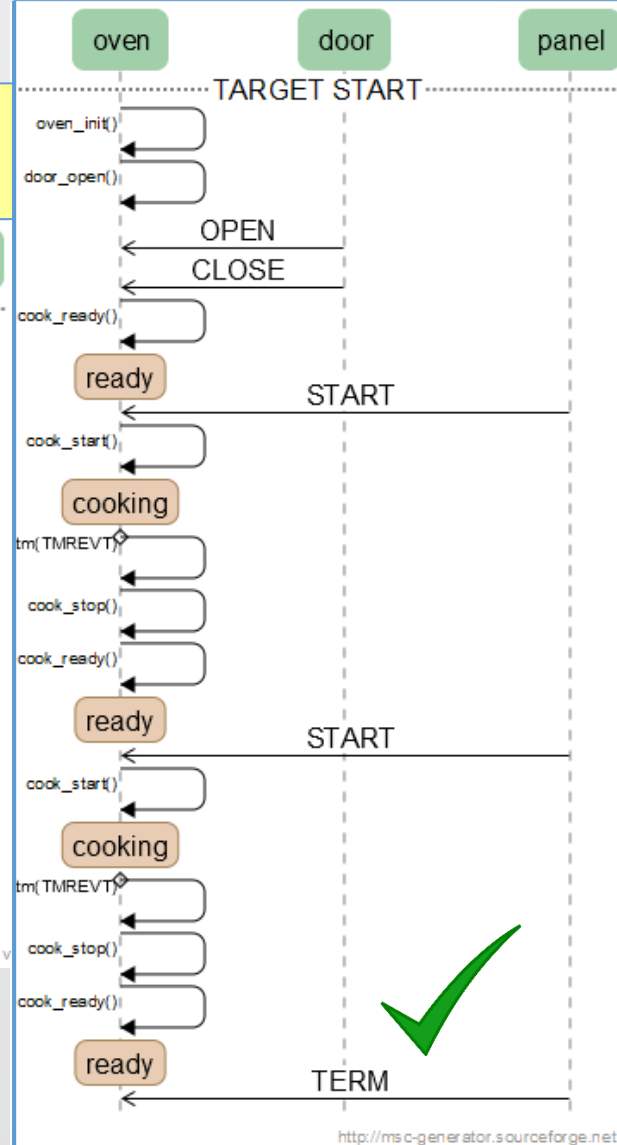
**OV1:** El usuario cierra la puerta y presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.



**OV2:** Si durante la cocción, el usuario abre la puerta, el horno apaga inmediatamente el emisor.



**OV3:** Al finalizar el ciclo, el usuario presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.





# Oven demo:

## Análisis - Especificaciones



**OV1:** El usuario cierra la puerta y presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.



**OV2:** Si durante la cocción, el usuario abre la puerta, el horno apaga inmediatamente el emisor.



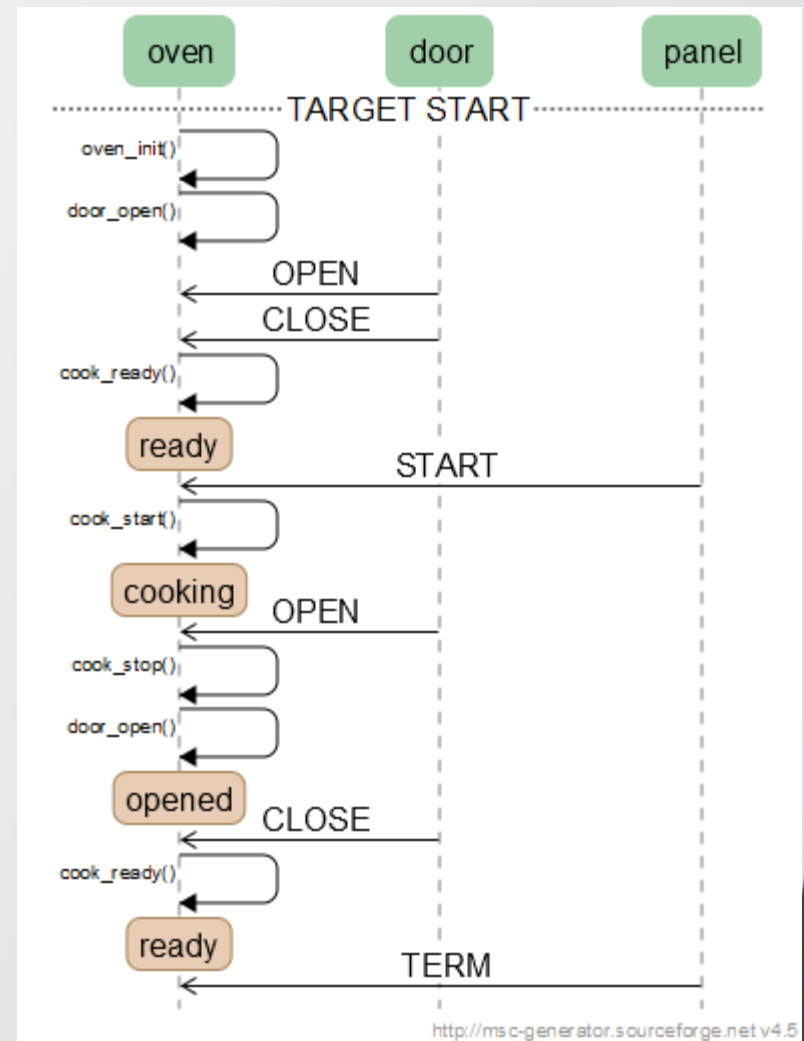
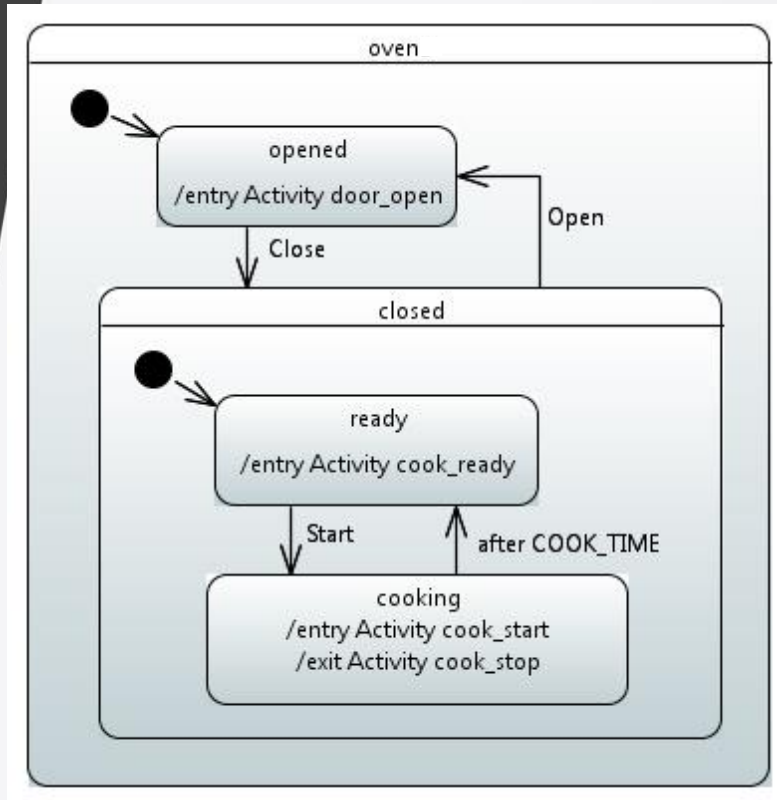
**OV3:** Al finalizar el ciclo, el usuario presiona Start, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.



**OV4:** Si durante la cocción, el usuario abre la puerta y la vuelve a cerrar, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.

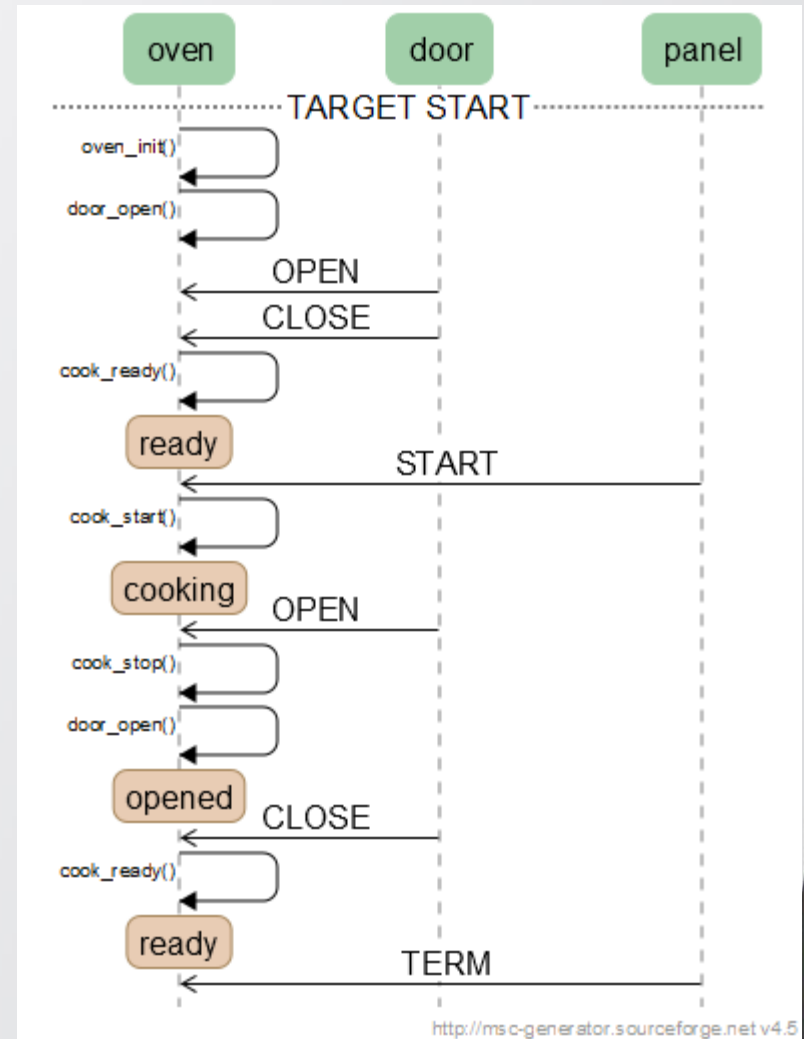
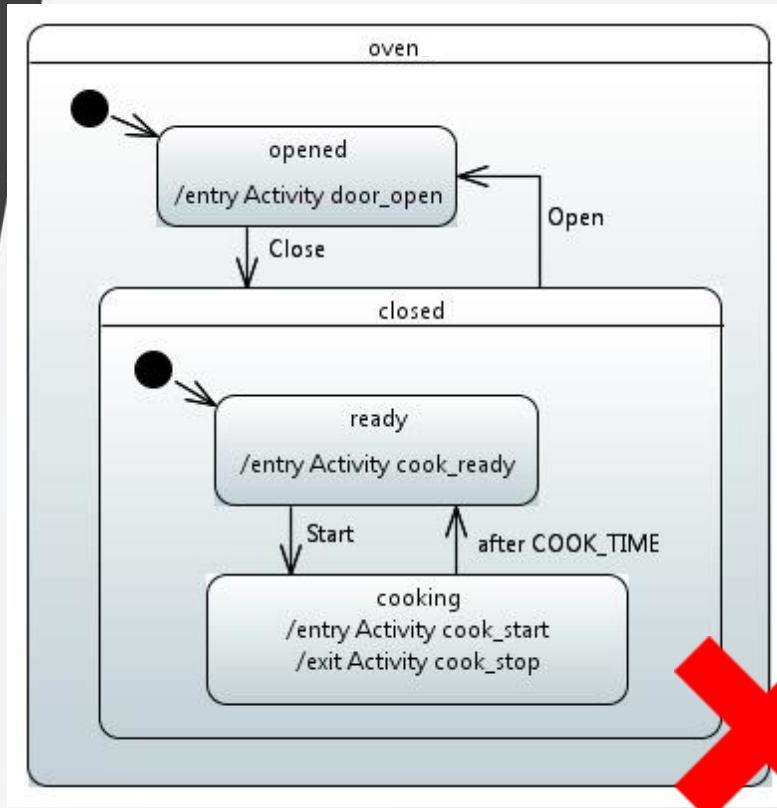


# OV4: Ejecución / Evaluación





# OV4: Ejecución / Evaluación

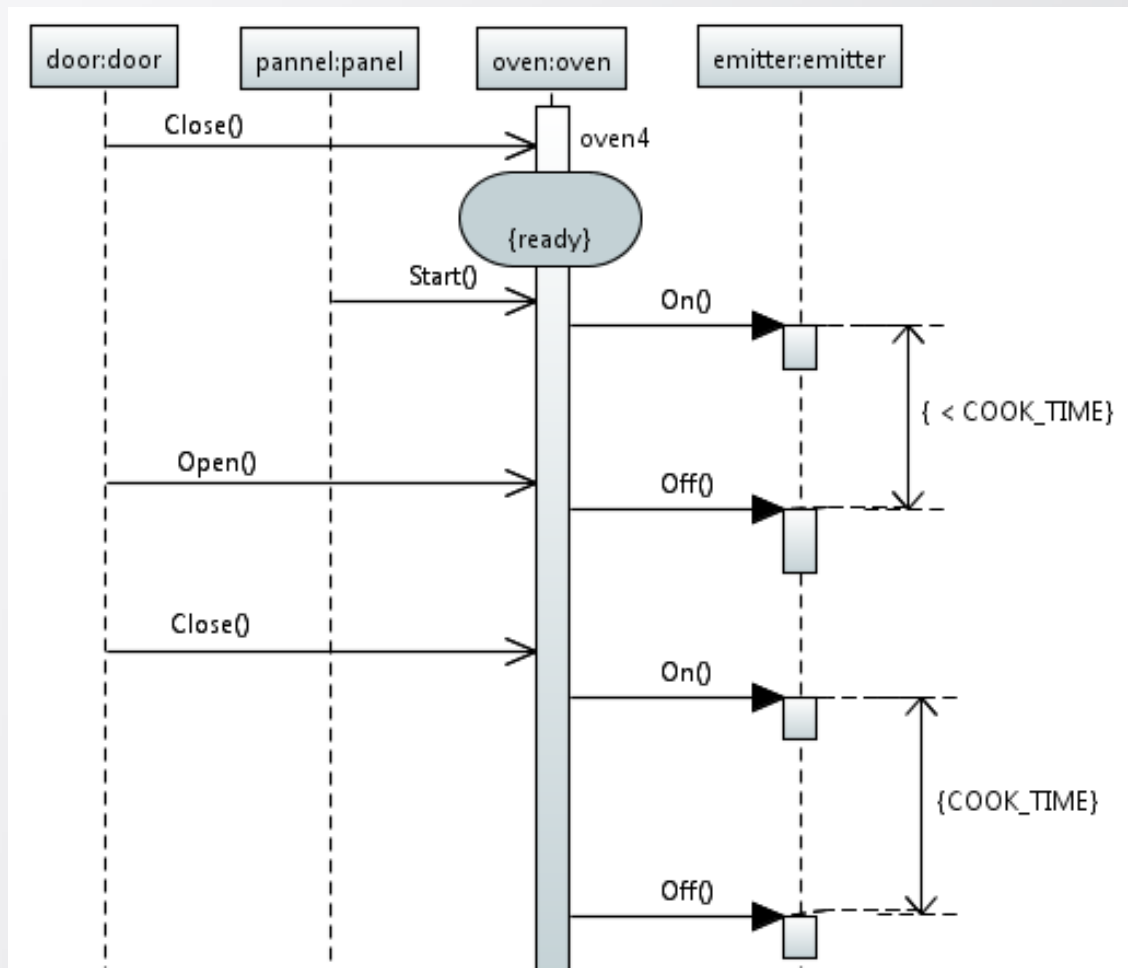


Queda en ready, no arranca solo. Es necesario presionar start para que inicie el ciclo.



## OV4: Análisis – Interacción

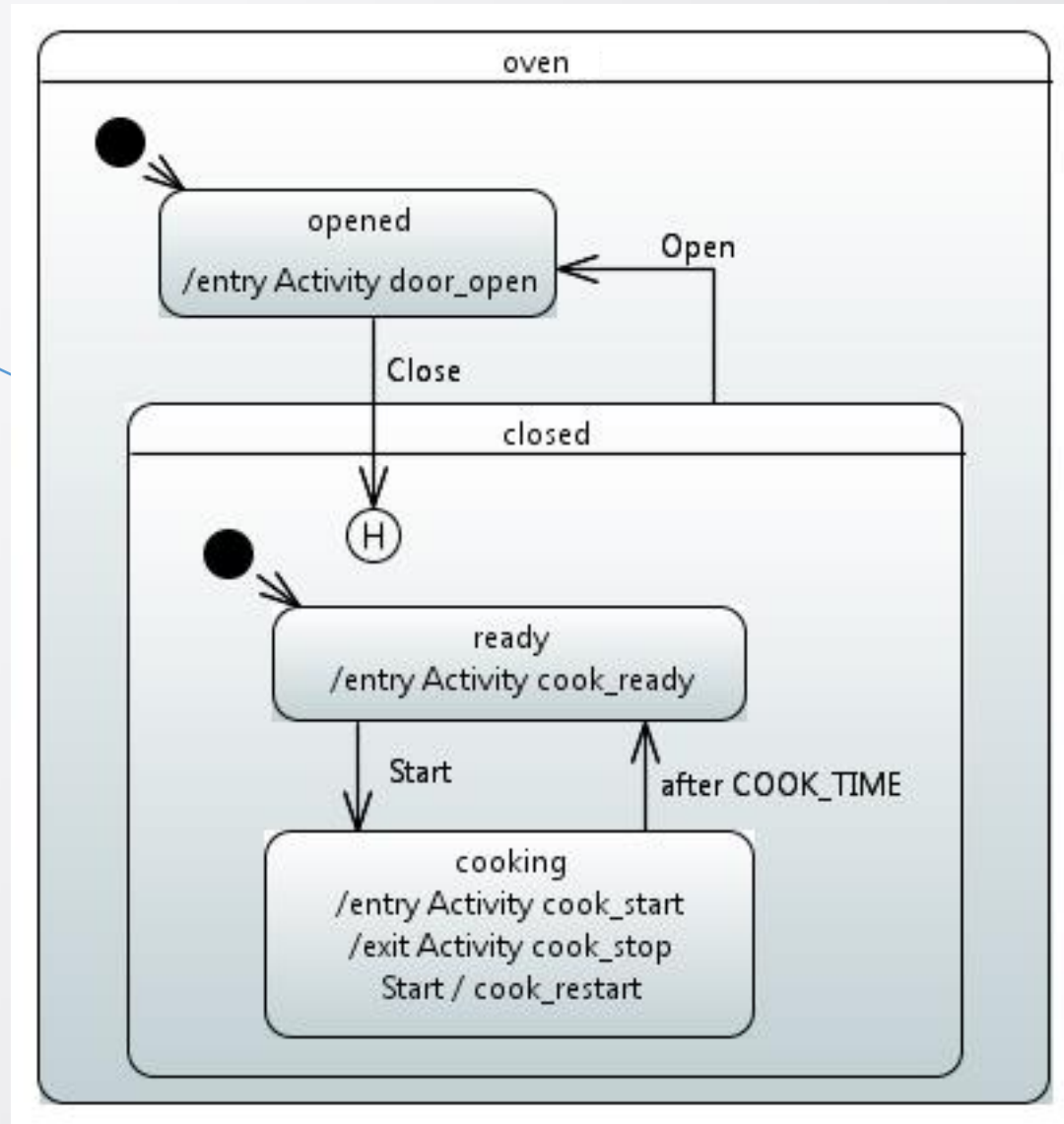
**OV4:** Si durante la cocción, el usuario abre la puerta y la vuelve a cerrar, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.





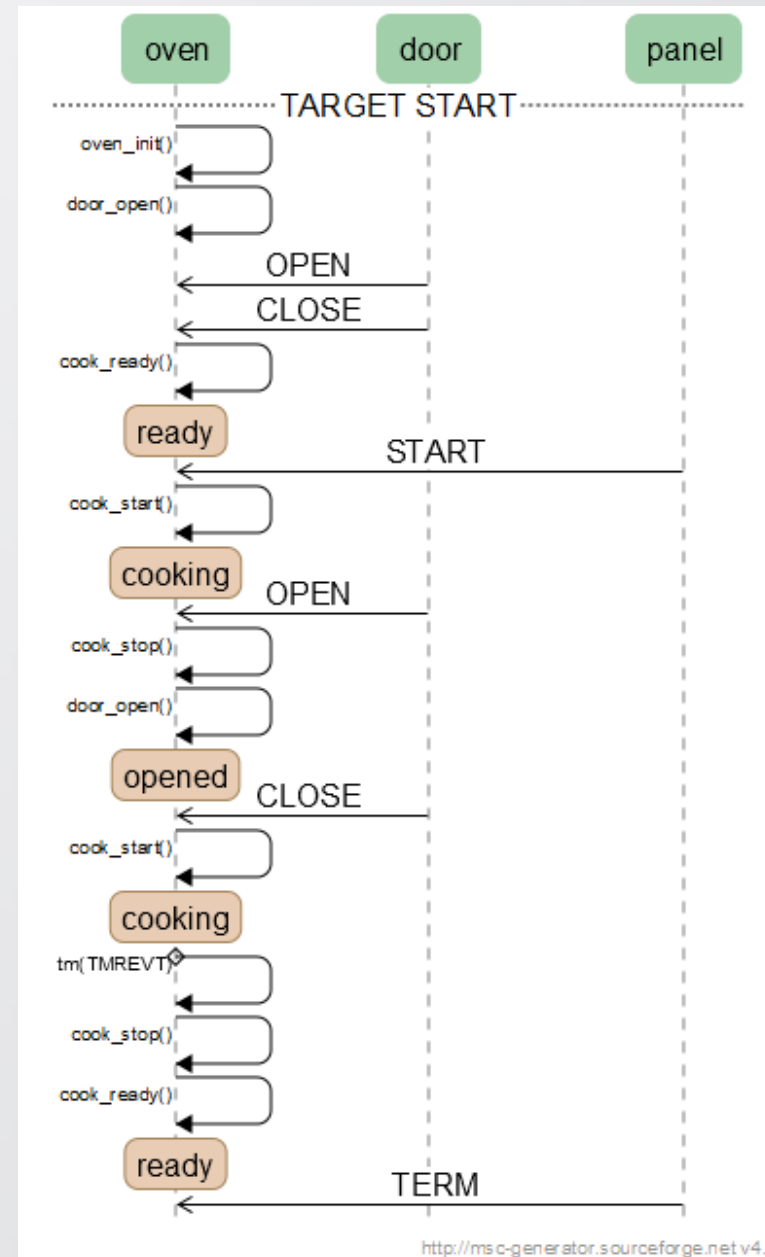
## OV4: Análisis - Comportamiento

Si durante un ciclo la puerta se abre y vuelve a cerrar, reiniciar automáticamente.



# OV4: Validación

OV4: Si durante la cocción, el usuario abre la puerta y la vuelve a cerrar, el horno enciende el emisor durante el intervalo de tiempo prefijado.





?



```

for (s = from->parent;
     s != (RKHROM RKH_ST_T *)0; s = s->parent)
{
    if (((h = CCMP(s)->history) != (RKHROM RKH_SHIST_T *)0) &&
        (CB(h)->type == RKH_DHISTORY))
    {
        *h->target = from;
    }
}
}

```

/\* ----- Global functions ----- \*/

```

void
rkh_sm_init(RKH_SM_T *me)
{
    RKH_SR_ALLOC();

```

```

    RKH_ASSERT(me &&

```



[info@vortexmakes.com](mailto:info@vortexmakes.com)  
[www.vortexmakes.com](http://www.vortexmakes.com)